

# GRUPY W DZIAŁANIU (TG '24/25 1.V & 1.VI [RRS])

## SPIS TREŚCI

1.	Struktura zbioru z działaniem grupy i jej transport	1
2.	Stratyfikacja grupy i $G$ -zbioru indukowana przez działanie	6

Jak dotąd rozpatrywaliśmy grupy jako byty algebraiczne o aksjomatyce formalizującej wprowadzie nasze intuicje dotyczące struktur symetrii w przyrodzie i modelowaniu fizycznym, ale zarazem czyniącej to za pośrednictwem struktur, aksjomatyki i konstrukcji zasadniczo abstrakcyjnych. W następnej kolejności poddamy ten wyznaczony przez nasze dotychczasowe rozważania dość luźny związek z koncepcją symetrii konkretyzacji w ramach studium działania grup abstrakcyjnych na zbiorach (za pośrednictwem ich bijekcji). Taka konkretyzacja okaże się nie zawężyć w istotny sposób dotychczasowego pola widzenia, a to z racji fundamentalnej własności grup, jaką jest istnienie ich *wiernych* realizacji jako podgrup w grupach symetrycznych zbiorów. Uświadomienie jej sobie pozwoli nam przywrócić i pogłębić odpowiedniość pomiędzy grupami i (prostymi) symetrami, antycypowaną w ich definicji z poprzednich wykładów.

### 1. STRUKTURA ZBIORU Z DZIAŁANIEM GRUPY I JEJ TRANSPORT

Punktem wyjścia do strukturalnego zrozumienia zasady symetrii jest wprowadzenie pojęcia działania grupy na zbiorze.

**Definicja 1.** Przyjmijmy notację Def.1-2-3.3. Niechaj  $X$  będzie zbiorem i niech  $(G, \phi_2, \phi_1, \phi_0)$  będzie grupą. **Lewostronne działanie grupy  $G$  na zbiorze  $X$**  to odwzorowanie

$$\lambda : G \times X \longrightarrow X : (g, x) \longmapsto g \triangleright x$$

spełniające następujące aksjomaty (wyrażone przez diagramy przemienne i równoważne zdania logiczne):

(IDG1) (homomorficzność działania)

$$\begin{array}{ccc}
 G \times G \times X & \xrightarrow{\text{id}_G \times \lambda} & G \times X \\
 \phi_2 \times \text{id}_X \downarrow & & \downarrow \lambda \\
 G \times X & \xrightarrow{\lambda} & X
 \end{array}
 \quad \equiv \quad
 \forall_{g, h \in G} \forall_{x \in X} : g \triangleright (h \triangleright x) = \phi_2(g, h) \triangleright x;$$

(IDG2) (trywialność działania elementu neutralnego)

$$\begin{array}{ccc}
 \{\bullet\} \times X & \xrightarrow{\phi_0 \times \text{id}_X} & G \times X \\
 & \searrow \text{pr}_2 & \downarrow \lambda \\
 & & X
 \end{array}
 \quad \equiv \quad
 \forall_{x \in X} : e \triangleright x = x.$$

Parę  $(X, \lambda)$  określamy mianem **zbioru z działaniem lewostronnym  $G$**  (lub też – z angielska – **lewostronnym  $G$ -zbiorem**).

**Prawostronne działanie grupy  $G$  na zbiorze  $X$**  to odwzorowanie

$$\varrho : X \times G \longrightarrow X : (x, g) \longmapsto x \triangleleft g$$

spełniające następujące aksjomaty (wyrażone j/w):

(rDG1) (homomorficzność działania)

$$\begin{array}{ccc}
 X \times G \times G & \xrightarrow{\varrho \times \text{id}_G} & X \times G \\
 \text{id}_X \times \phi_2 \downarrow & & \downarrow \varrho \\
 X \times G & \xrightarrow{\varrho} & X
 \end{array}
 \quad \equiv \quad
 \forall_{g,h \in G} \forall_{x \in X} : (x \triangleleft h) \triangleleft g = x \triangleleft \phi_2(h, g);$$

(rDG2) (trywialność działania elementu neutralnego)

$$\begin{array}{ccc}
 X \times \{\bullet\} & \xrightarrow{\text{id}_X \times \phi_0} & X \times G \\
 \text{pr}_1 \searrow & & \downarrow \varrho \\
 & & X
 \end{array}
 \quad \equiv \quad
 \forall_{x \in X} : x \triangleleft e = x.$$

Parę  $(X, \varrho)$  określamy mianem **zbioru z działaniem prawostronnym**  $G$  (lub też **prawostronnym  $G$ -zbiorem**).  $G$  (lub też **prawostronnym  $G$ -zbiorem**).

Jako prosty wniosek z powyższej definicji otrzymujemy

**Stwierdzenie 1.** W notacji Def. 1 oznaczmy – dla dowolnego  $g \in G$  –

$$\lambda_g : X \longrightarrow X : x \longmapsto g \triangleright x, \quad \varrho_g : X \longrightarrow X : x \longmapsto x \triangleleft g.$$

Wówczas odwzorowanie dane wzorem

$$\lambda : G \longrightarrow \text{Map}(X, X) : g \longmapsto \lambda_g$$

jest homomorfizmem monoidu  $(G, \phi_2, \phi_0)$  w monoid  $(\text{Map}(X, X), \circ, \bullet \longmapsto \text{id}_X)$  odwzorowań zbioru  $X$  w siebie (ze składaniem odwzorowań oraz odwzorowaniem tożsamościowym jako elementem neutralnym). Homomorfizm ten określamy mianem **lewostronnej realizacji grupy  $G$  na zbiorze  $X$**  indukowanej przez działanie  $\lambda$ . Analogicznie odwzorowanie dane wzorem

$$\varrho : G \longrightarrow \text{Map}(X, X) : g \longmapsto \varrho_g$$

jest homomorfizmem monoidu  $(G, \phi_2^{\text{opp}}, \phi_0)$  w monoid  $(\text{Map}(X, X), \circ, \bullet \longmapsto \text{id}_X)$ . Homomorfizm ten określamy mianem **prawostronnej realizacji grupy  $G$  na zbiorze  $X$**  indukowanej przez działanie  $\varrho$ .

**Uwaga 1.** O ile nie będzie to prowadziło do nieporozumień, będziemy czasem używać pojęcia „działanie” w odniesieniu do odwzorowania  $\lambda$ . (wzgl.  $\varrho$ ).

Obraz realizacji grupy daje się opisać dużo precyzyjniej.

**Stwierdzenie 2.** W notacji Def. 1 dowolna realizacja lewostronna (względnie prawostronna)  $G$  na  $X$  jest homomorfizmem tejże grupy (względnie grupy do niej przeciwnej) w grupę symetryczną na  $X$ . I odwrotnie, każdy taki homomorfizm definiuje pewną realizację grupy  $G$  na  $X$ .

*Dowód:* Istnieje wzajemnie jednoznaczna odpowiedniość pomiędzy homomorfizmami grup i homomorfizmami odnośnych monoidów, jedyną zatem nietrywialną częścią powyższego stwierdzenia jest ta mówiąca o bijektywnym charakterze odwzorowań  $\lambda_g$  i  $\varrho_g$  dla dowolnego  $g \in G$ . Ich surjektywność jest prostą konsekwencją tożsamości

$$\lambda_g \circ \lambda_{g^{-1}} = \lambda_{g \cdot g^{-1}} = \lambda_e = \text{id}_X = \varrho_e = \varrho_{g^{-1} \cdot g} = \varrho_g \circ \varrho_{g^{-1}},$$

oto bowiem otrzymujemy – dla dowolnego  $x \in X$  –

$$x = \lambda_g \circ \lambda_{g^{-1}}(x) \in \text{im } \lambda_g$$

oraz

$$x = \varrho_g \circ \varrho_{g^{-1}}(x) \in \text{im } \varrho_g.$$

Injektywność odwzorowania  $\lambda_g$  dla dowolnego  $g \in G$  stwierdzamy w bezpośrednim rachunku:

$$\lambda_g(x) = \lambda_g(y) \implies x = \lambda_{g^{-1}} \circ \lambda_g(x) = \lambda_{g^{-1}} \circ \lambda_g(y) = y,$$

w którym  $x, y \in X$  są dowolne. Analogiczny rachunek dowodzi iniektywności  $\varrho_g$ .  $\square$

Kolejny wynik pozwala nam ograniczyć się w dalszych rozważaniach, bez jakiegokolwiek straty ogólności, do działań lewostronnych<sup>1</sup>. Oto bowiem

**Stwierdzenie 3.** W notacji Def.1 izomorfizm grup  $\phi_1 : (G, \phi_2, \phi_1, \phi_0) \xrightarrow{\cong} (G, \phi_2^{\text{opp}}, \phi_1, \phi_0)$  indukuje kanoniczną bijekcję między zbiorami  $\text{Mor}_L(G, X)$  lewostronnych i  $\text{Mor}_R(G, X)$  prawostronnych działań grupy  $G$  na zbiorze  $X$ , daną wzorem

$${}^L\phi_1^* : \text{Mor}_L(G, X) \xrightarrow{\cong} \text{Mor}_R(G, X) : \lambda \mapsto \lambda \circ \phi_1.$$

Dowód: Odwrotnością  ${}^L\phi_1^*$  jest odwzorowanie

$${}^R\phi_1^* : \text{Mor}_R(G, X) \longrightarrow \text{Mor}_L(G, X) : \varrho \mapsto \varrho \circ \phi_1,$$

por. Stw. 1-2-3.3 (ii).  $\square$

### Przykłady 1.

- (1) **Działanie trywialne:**  $\lambda : G \rightarrow \mathfrak{S}_X : g \mapsto \text{id}_X$ .
- (2) Naturalne działanie grupy symetrycznej  $\mathfrak{S}_X$  na zbiorze  $X$  poprzez permutacje jego elementów:  $\lambda = \text{id}_{\mathfrak{S}_X}$ .
- (3) Działanie grupy  $\mathbb{Z}$  (z dodawaniem) na zbiorze  $\mathbb{R}$  przez przesunięcia,  $\lambda = T : \mathbb{Z} \rightarrow \mathfrak{S}_{\mathbb{R}} : n \mapsto T_n$ , gdzie  $T_n : \mathbb{R} \curvearrowright : r \mapsto r + n$ . Innym typem działania tej samej grupy  $\mathbb{Z}$  na tym samym zbiorze  $\mathbb{R}$  jest odwzorowanie  $\lambda = (-1)^\cdot : \mathbb{Z} \rightarrow \mathfrak{S}_{\mathbb{R}} : n \mapsto (-1)^n$ , gdzie  $(-1)^n : \mathbb{R} \curvearrowright : r \mapsto (-1)^n \cdot r$ . Przykłady te dokumentują możliwość istnienia *całkowicie różnych* realizacji *tej samej* grupy na *tym samym* zbiorze.
- (4) **Działanie dołączone** grupy  $G$  na sobie:  $\lambda = \text{Ad} : G \rightarrow \text{Inn}(G) \subset \mathfrak{S}_G$ . Elementy  $g, \text{Ad}_h(g) \in G$  nazywamy (**wzajem**) **sprzężonymi**. Określenie to przenosimy także na podgrupy nazywając podgrupę  $\text{Ad}_g(H)$  **podgrupą sprzężoną względem podgrupy**  $H \subset G$ .
- (5) **Działanie (lewostronne) regularne** grupy  $G$  na sobie:  $\lambda = \ell : G \rightarrow \mathfrak{S}_G : g \mapsto \ell_g$ , gdzie  $\ell_g : G \curvearrowright : h \mapsto g \cdot h$ .
- (6) Działanie grup symetrycznych  $\mathfrak{S}_X$  i  $\mathfrak{S}_Y$  na  $\text{Map}(X, Y)$ , dla dowolnej pary zbiorów  $X, Y$ , poprzez – odpowiednio – **cofnięcie** permutacji na  $X$  (działanie prawe)

$$(\cdot)^* : \mathfrak{S}_X \rightarrow \mathfrak{S}_{\text{Map}(X, Y)} : \sigma \mapsto \sigma^*,$$

$$\sigma^* : \text{Map}(X, Y) \curvearrowright : f \mapsto f \circ \sigma,$$

oraz **pchnięcie** permutacji na  $Y$  (działanie lewe)

$$(\cdot)_* : \mathfrak{S}_Y \rightarrow \mathfrak{S}_{\text{Map}(X, Y)} : \sigma \mapsto \sigma_*,$$

$$\sigma_* : \text{Map}(X, Y) \curvearrowright : f \mapsto \sigma \circ f.$$

Złożenie dowolnego z nich z działaniem dowolnej grupy  $G$  na odnośnym zbiorze ( $X$  wzgl.  $Y$ ) prowadzi do realizacji tejże grupy na  $\text{Map}(X, Y)$ , szczególnie istotnej w kontekście fizycznym (w którym najczęściej zbiór  $X$  (wzgl.  $Y$ ) jest nośnikiem dodatkowej struktury, np. struktury topologicznej lub różniczkowej, jak to ma miejsce choćby w przypadku czasoprzestrzeni (wzgl. przestrzeni wewnętrznych stopni swobody mechaniki lub teorii pola), na której działa grupa izometrii (wzgl. jej podniesienie do wiązki pól)).

- (7) Działanie grupy  $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z} \cong \text{U}(1)$  na płaszczyźnie  $\mathbb{R}^2 \cong \mathbb{C}$  przez obrót o środku  $(0, 0)$ , wedle definicji

$$R : \mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z} \rightarrow \mathfrak{S}_{\mathbb{C}} : [\theta] \mapsto R_{[\theta]} \equiv R_\theta,$$

<sup>1</sup>Odstępstwem od reguły będzie dyskusja wiązek głównych o grupie strukturalnej  $G$ , co do których zwyczajowo zakłada się, że tzw. włókno typowe jest przestrzenią z (regularnym) działaniem prawostronnym  $G$ .

$$R_\theta : \mathbb{C} \curvearrowright : z \mapsto e^{-i\theta} \cdot z.$$

W opisie kartezjańskim otrzymujemy znajome formuły:

$$\begin{aligned} \Re(R_\theta(z)) &= \frac{e^{-i\theta} \cdot z + \overline{e^{-i\theta} \cdot z}}{2} \\ &= \frac{(\cos \theta - i \sin \theta) \cdot (\Re(z) + i \operatorname{im}(z)) + (\cos \theta + i \sin \theta) \cdot (\Re(z) - i \operatorname{im}(z))}{2} \\ &= \cos \theta \cdot \Re(z) + \sin \theta \cdot \operatorname{im}(z), \end{aligned}$$

$$\operatorname{im}(R_\theta(z)) = \cos \theta \cdot \operatorname{im}(z) - \sin \theta \cdot \Re(z),$$

które możemy przedstawić zwięźle w zapisie macierzowym:

$$\begin{pmatrix} \Re(R_\theta(z)) \\ \operatorname{im}(R_\theta(z)) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \Re(z) \\ \operatorname{im}(z) \end{pmatrix}.$$

Zapis ten ilustruje ciąg izomorfizmów grup  $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z} \cong \mathrm{U}(1) \cong \mathrm{SO}(2, \mathbb{R})$ .

- (8) Naturalne działanie grupy obrotów w przestrzeni  $\mathbb{R}^3$  o środku w punkcie o współrzędnych  $(0, 0, 0)$  ogranicza się do dowolnej 2-sfery o środku w tymże punkcie.  
 (9) Niechaj  $(G, \cdot, (\cdot)^{-1}, \bullet \mapsto e)$  będzie dowolną grupą i niech

$$H_n := \{ (g_1, g_2, \dots, g_n) \in G^{\times n} \mid g_1 \cdot g_2 \cdots g_n = e \}.$$

Grupa  $\mathfrak{B}_n$  warkoczy o  $n$  pasmach z Przykł. 1-2-3.3 (6) działa na  $H_n$  w sposób określony jednoznacznie przez działanie generatorów grupy:

$$\begin{aligned} [\tau_i] &\triangleright (g_1, g_2, \dots, g_{i-1}, g_i, g_{i+1}, g_{i+2}, \dots, g_n) \\ &:= (g_1, g_2, \dots, g_{i-1}, g_{i+1}, \operatorname{Ad}_{g_{i+1}}^{-1}(g_i), g_{i+2}, g_{i+3}, \dots, g_n). \end{aligned}$$

Mamy podstawowe

**Twierdzenie 1** (Cayleya). Przyjmijmy notację Def. 1. Dla każdej grupy  $G$  istnieje zbiór  $X$ , a wraz z nim – *monomorfizm* grup

$$\lambda : G \longrightarrow \mathfrak{S}_X.$$

Innymi słowy, każda grupa dopuszcza *wierną* realizację na pewnym zbiorze.

W szczególności grupa rzędu  $n$  zanurza się w grupie symetrycznej  $\mathfrak{S}_n$ .

*Dowód:* Rozważmy  $X := G$  z działaniem lewostronnym regularnym  $\lambda \equiv \ell$ . z Przykł. 1 (5). Dla dowolnej pary  $g, h \in G$  zachodzi implikacja

$$\lambda_g = \lambda_h \implies g = g \cdot e = \ell_g(e) \equiv \lambda_g(e) = \lambda_h(e) \equiv \ell_h(e) = h \cdot e = h,$$

która przesądza o iniektywności homomorfizmu  $\lambda$ . W świetle identyfikacji  $X \equiv G$  druga część tezy twierdzenia staje się oczywista.  $\square$

Ciekawej „wariacji na temat” dostarcza

**Stwierdzenie 4.** Przyjmijmy notację Def. 1-2-3.5, 1-2-3.7, 1-2-3.10 i 1. Niechaj  $G$  będzie grupą,  $H \subseteq G$  zaś – jej podgrupą o indeksie  $(G : H) = n \in \mathbb{N}^\times$ . Wówczas istnieje homomorfizm grup  $\rho_H : G \longrightarrow \mathfrak{S}_n$  o jądrze  $\ker \rho_H \subseteq H$ .

*Dowód:* Odnieśmy tezę Tw. 1 do zbioru  $X = G/H$  o mocy  $|X| \equiv (G : H) = n$ , dla którego mamy naturalne **działanie indukowane**

$$(1) \quad [\ell]. : G \times G/H \longrightarrow G/H : (h, gH) \mapsto (h \cdot g)H,$$

czyli, równoważnie, homomorfizm

$$[\ell]. : G \longrightarrow \mathfrak{S}_{G/H} \cong \mathfrak{S}_n.$$

Dowolny element jego jądra spełnia tożsamość

$$[l]_g(eH) = \text{id}_{G/H}(eH) \iff gH = H \iff g \in H,$$

tj.  $\ker \rho_H \subseteq H$ . □

Prostą konsekwencją powyższego jest

**Corollarium 1.** Każda grupa prosta (w rozumieniu Def. 1-2-3.12) zawierająca podgrupę (właściwą) o indeksie  $n \in \mathbb{N} \setminus \{0, 1\}$  zanurza się monomorficznie w  $\mathfrak{S}_n$ .

*Dowód:* Niech  $H \subseteq G$  będzie podgrupą grupy  $G$ , o której mowa w treści stwierdzenia. W świetle Stw. 4 istnieje homomorfizm  $\rho_H : G \rightarrow \mathfrak{S}_n$ . Na mocy Stw. 1-2-3.17 podgrupa  $\ker \rho_H \subseteq H \subsetneq G$  jest normalna, co wobec prostoty  $G$  oznacza  $\ker \rho_H = \{e\}$ , czyli injektywność  $\rho_H$  właśnie. □

Zgodnie z ogólną logiką wykładu dyskusję wstępną zakończymy opisem odwzorowań między nośnikami działania grupy, zgodnych z tą strukturą.

**Definicja 2.** Przyjmijmy notację Def. 1 i niech  $(X^{(\alpha)}, \lambda^{(\alpha)})$ ,  $\alpha \in \{1, 2\}$  będą zbiorami z działaniem lewostronnym grupy  $G$ . **Odwzorowanie lewostronnie  $G$ -ekwiwariantne** (albo inaczej **lewostronne  $G$ -odwzorowanie**, wzgl. **lewostronny  $G$ -homomorfizm**)  $(X^{(1)}, \lambda^{(1)})$  w  $(X^{(2)}, \lambda^{(2)})$  to odwzorowanie

$$f : X^{(1)} \rightarrow X^{(2)}$$

spełniające aksjomat (wyrażony przez diagram przemienny i równoważne zdanie logiczne):

$$(1GE) \quad \begin{array}{ccc} G \times X^{(1)} & \xrightarrow{\lambda^{(1)}} & X^{(1)} \\ \text{id}_G \times f \downarrow & & \downarrow f \\ G \times X^{(2)} & \xrightarrow{\lambda^{(2)}} & X^{(2)} \end{array} \quad \equiv \quad \forall_{(g,x) \in G \times X^{(1)}} : f \circ \lambda_g^{(1)}(x) = \lambda_g^{(2)} \circ f(x).$$

Jeśli  $f$  jest przy tym bijekcją, to mówimy o  **$G$ -ekwiwariantnym izomorfizmie zbiorów z działaniem lewostronnym**.

**Odwzorowanie prawostronnie  $G$ -ekwiwariantne** definiujemy analogicznie.

**Przykłady 2.**

- (1) Niechaj  $\Delta_{(0,0)}$  będzie zbiorem trójkątów na płaszczyźnie o jednym z wierzchołków w punkcie  $(0,0)$ . Na zbiorze tym grupa  $\text{GL}(2, \mathbb{R})$  odwracalnych przekształceń liniowych punktów płaszczyzny działa w naturalny sposób: obrazem punktu trójkąta o współrzędnych  $(x, y)$  względem działania macierzy  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \text{GL}(2, \mathbb{R})$  jest punkt płaszczyzny o współrzędnych  $(a \cdot x + b \cdot y, c \cdot x + d \cdot y)$ . Odwzorowanie  $A : \Delta_{(0,0)} \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$  przyporządkowujące trójkątowi jego pole powierzchni jest  $\text{GL}(2, \mathbb{R})$ -ekwiwariantne względem rzeczonoego działania na  $\Delta_{(0,0)}$  i następującego działania na  $\mathbb{R}_{>0}$ :

$$\text{GL}(2, \mathbb{R}) \times \mathbb{R}_{>0} \rightarrow \mathbb{R}_{>0} : \left( \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, r \right) \mapsto (a \cdot d - b \cdot c) \cdot r.$$

- (2) Dla pary grup  $(G^{(\alpha)}, \phi_2^{(\alpha)}, \phi_1^{(\alpha)}, \phi_0^{(\alpha)})$ ,  $\alpha \in \{1, 2\}$  dowolny komomorfizmy  $\chi : G^{(1)} \rightarrow G^{(2)}$  jest odwzorowaniem  $G^{(1)}$ -ekwiwariantnym względem działania dołączonego,

$$\chi : (G^{(1)}, \text{Ad}) \rightarrow (G^{(2)}, \text{Ad} \circ (\chi \times \text{id}_{G^{(2)}})),$$

przy czym

$$\text{Ad} : G^{(1)} \times G^{(1)} \rightarrow G^{(1)} : (g, h) \mapsto \text{Ad}_g(h),$$

por. Stw. 1-2-3.8, jak również względem działania lewostronnego regularnego,

$$\chi : (G^{(1)}, \ell) \rightarrow (G^{(2)}, \ell \circ (\chi \times \text{id}_{G^{(2)}})),$$

przy czym

$$\ell : G^{(1)} \times G^{(1)} \longrightarrow G^{(1)} : (g, h) \longmapsto g \cdot h,$$

por. Przykł. 1 (5). W tym ostatnim przypadku konkretnym przykładem jest automorfizm antypodalny  $\alpha : U(1) \curvearrowright : u \longmapsto -u$  na okręgu jednostkowym  $U(1) \cong \mathbb{S}^1$ .

- (3) Niechaj  $(G, \phi_2, \phi_1, \phi_0)$  będzie grupą,  $(\mathbb{K}, A, M, P, \text{Inv}, \mathbf{0}, \mathbf{1})$  zaś – dowolnym ciałem, traktowanym jako zbiór z trywialnym działaniem  $\lambda_0 : G \times \mathbb{K} \longrightarrow \mathbb{K} : (g, k) \longmapsto k$ . **Funkcje klas grupy  $G$  o wartościach z ciała  $\mathbb{K}$**  są definiowane jako odwzorowania  $G$ -ekwiwariantne

$$f : (G, \text{Ad}) \longrightarrow (\mathbb{K}, \lambda_0).$$

Konkretnym przykładem takiej funkcji jest znak permutacji  $\text{sign} : \mathfrak{S}_X \longrightarrow \{-1, 1\}$ .

Elementarnej charakteryzacji odwzorowań  $G$ -ekwiwariantnych dostarcza

**Stwierdzenie 5.** Odwrotność dowolnego bijektywnego odwzorowania  $G$ -ekwiwariantnego jest także odwzorowaniem  $G$ -ekwiwariantnym.

Dowód: Przykładając odwrotność  $f$  do obu stron równości

$$f \circ \lambda_g^{(1)}(x) = \lambda_g^{(2)} \circ f(x),$$

zapisanej dla dowolnych  $g \in G$  oraz  $x \in X^{(1)}$  i definiującej odwzorowanie  $G$ -ekwiwariantne, otrzymujemy

$$\lambda_g^{(1)}(x) = \text{id}_{X^{(1)}} \circ \lambda_g^{(1)}(x) = f^{-1} \circ f \circ \lambda_g^{(1)}(x) = f^{-1} \circ \lambda_g^{(2)} \circ f(x),$$

skoro jednak dla każdego  $x \in X^{(1)}$  istnieje, i to dokładnie jedno,  $y \in X^{(2)}$  o własności

$$x = f^{-1}(y),$$

a przy tym  $X^{(2)} = f(X^{(1)})$ , to wnioskujemy, że

$$\lambda_g^{(1)} \circ f^{-1}(y) = f^{-1} \circ \lambda_g^{(2)}(y)$$

dla dowolnych  $g \in G$  i  $y \in X^{(2)}$ . □

Dalszej charakteryzacji tych odwzorowań dokonamy po wprowadzeniu dodatkowych pojęć.

## 2. STRATYFIKACJA GRUPY I $G$ -ZBIORU INDUKOWANA PRZEZ DZIAŁANIE

Zbadamy teraz anatomie działania grupy na zbiorze zarówno od strony grupy, jak i od strony zbioru, po to by sklasyfikować w naturalny sposób typy działań i ostatecznie powiązać obie składowe opisy w terminach teorii mocy. Zaczniemy dyskusję od strony grupy.

**Definicja 3.** W notacji Def. 1 **stabilizator** (lub **grupa izotropii**) **elementu**  $x \in X$  nośnika działania grupy  $G$  to zbiór

$$G_x := \{ g \in G \mid g \triangleright x = x \}.$$

**Przykłady 3.**

- (1) Cała grupa  $G$  jest stabilizatorem dowolnego elementu nośnika reprezentacji trywialnej.
- (2) Stabilizatorem elementu  $x \in X$  względem naturalnego działania  $\mathfrak{S}_X$  jest zbiór wszystkich tych permutacji  $\sigma$  elementów  $X$ , których **nośnik**

$$\text{supp}(\sigma) := \{ y \in X \mid \sigma(y) \neq y \},$$

nie zawiera  $x$ . I tak, np.,

$$(\mathfrak{S}_3)_1 = \{ \text{id}_{\{1,2,3\}}, (23) \} \cong \mathbb{Z}_2.$$

- (3) Stabilizatorem dowolnego elementu  $\mathbb{R}$  względem działania  $T$  z Przykł. 1 (3) jest grupa trywialna. Stabilizatorem każdego elementu  $r \neq 0$  względem działania  $(-1)$  z tego samego przykładu jest podgrupa  $2\mathbb{Z} \subset \mathbb{Z}$ . W przypadku  $r = 0$  stabilizatorem względem tego działania jest pełna grupa  $\mathbb{Z}$ .

- (4) Stabilizator elementu  $g \in G$  względem działania dołączonego  $\text{Ad}$  z Przykł. 1 (4) określamy mianem **centralizatora**  $g$  i oznaczamy jako

$$C_G(g) := \{ h \in G \mid \text{Ad}_h(g) = g \}.$$

Ogólniej, dla dowolnego podzbioru  $S \subset G$  definiujemy centralizator  $S$  jako podgrupę

$$C_G(S) := \{ g \in G \mid \forall x \in S : \text{Ad}_g(x) = x \}.$$

- (5) Stabilizatorem dowolnego punktu  $x$  2-sfery o środku w punkcie o współrzędnych  $(0, 0, 0)$  względem (ograniczenia) działania grupy obrotów z Przykł. 1 (8) jest podgrupa obrotów (płaskich) wokół osi przechodzącej przez  $x$  oraz przez punkt o współrzędnych  $(0, 0, 0)$ .  
 (6) Stabilizatorem dowolnego wierzchołka  $n$ -kąta foremnego względem działania jego grupy symetrii  $D_{2n}$  jest podgrupa (izomorficzna z)  $\mathbb{Z}_2$  generowana przez odbicie symetryczne względem dwusiecznej kąta przy tymże wierzchołku.

Mamy oczywiste

**Stwierdzenie 6.** Stabilizator dowolnego elementu nośnika działania grupy jest podgrupą tej ostatniej.

Ponadto

**Stwierdzenie 7.** W notacji Def. 1-2-3.7 i 1 zachodzi tożsamość

$$\ker \lambda = \bigcap_{x \in X} G_x.$$

**Przykłady 4.**

- (1)  $\ker \lambda = G$  dla trywialnego działania  $\lambda$  grupy  $G$  na dowolnym zbiorze.
- (2) Jądro naturalnego działania  $\mathfrak{S}_X$  na  $X$  jest trywialne.
- (3)  $\ker T = \{0\}$  oraz  $\ker(-1) = 2\mathbb{Z}$  dla działań  $T$  i  $(-1)$  grupy  $\mathbb{Z}$  na  $\mathbb{R}$  z Przykł. 1 (3).
- (4)  $\ker \text{Ad} = \mathcal{Z}(G)$  dla działania dołączonego grupy  $G$  na sobie z Przykł. 1 (4). Działanie regularne z Przykł. 1 (5) ma jądro trywialne.

W następnej kolejności zajmiemy się relacjami, jakie działanie grupy wprowadza w nośniku realizacji. W tym celu będziemy potrzebować dodatkowego pojęcia, które określa

**Definicja 4.** W notacji Def. 1 **orbita elementu**  $x \in X$  **względem działania**  $\lambda$  to zbiór

$$G \triangleright x := \{ \lambda_g(x) \mid g \in G \}.$$

**Przykłady 5.**

- (1) Orbitą elementu  $x \in X$  względem działania trywialnego grupy  $G$  na  $X$  jest singleton  $\{x\}$ .
- (2) Orbitą elementu  $x \in X$  względem naturalnego działania  $\mathfrak{S}_X$  na  $X$  jest  $X$ .
- (3) Zbiór  $\{-r, r\}$  jest orbitą działania  $(-1)$  grupy  $\mathbb{Z}$  na  $\mathbb{R}$  z Przykł. 1 (3).
- (4) Orbitę elementu  $g \in G$  względem działania dołączonego grupy  $G$  na sobie z Przykł. 1 (4) określamy mianem **klasy sprzężoności**  $g$  i oznaczamy jako

$$C(g) := \{ \text{Ad}_h(g) \mid h \in G \}.$$

- (5) Orbitą elementu  $g \in G$  względem działania regularnego grupy  $G$  na sobie z Przykł. 1 (5) jest  $G$ . Orbitą tegoż  $g \in G$  względem działania regularnego podgrupy  $H$  na grupie  $G$ ,

$$\ell : H \times G \longrightarrow G : (h, g) \longmapsto h \cdot g,$$

jest warstwa prawostronna  $Hg$ .

- (6) Orbitą elementu  $z \in \mathbb{C}$  względem działania  $R$  grupy  $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}$  z Przykł. 1 (7) jest okrąg  $|z|U(1)$ .
- (7) Orbitą dowolnego punktu  $x \in \mathbb{R}^3$  względem naturalnego działania grupy obrotów w  $\mathbb{R}^3$  (względem punktu o współrzędnych  $(0, 0, 0)$ ) jest 2-sfera o środku w punkcie o współrzędnych  $(0, 0, 0)$  i promieniu  $|x|$ .

Możemy już teraz wysłowić

**Stwierdzenie 8.** W notacji Def. ?? i 1 relacja na  $X \ni x, y$  zadana, jak następuje:

$$x \sim_\lambda y \iff x \in G \triangleright y,$$

jest relacją równoważności. Działanie grupy zadaje zatem rozkład nośnika na sumę rozłączną orbit względem tego działania.

Dowód:

- (1)  $x = e \triangleright x \in G \triangleright x \implies x \sim_\lambda x.$
- (2)  $x \sim_\lambda y \iff \exists g \in G : x = g \triangleright y \implies g^{-1} \triangleright x = g^{-1} \triangleright (g \triangleright y) = (g^{-1} \cdot g) \triangleright y = e \triangleright y = x \implies y \sim_\lambda x.$
- (3)  $(x \sim_\lambda y \wedge y \sim_\lambda z) \iff \exists g_1, g_2 \in G : (x = g_1 \triangleright y \wedge y = g_2 \triangleright z) \implies x = g_1 \triangleright (g_2 \triangleright z) = (g_1 \cdot g_2) \triangleright z \implies x \sim_\lambda z.$

□

Wprowadzenie pojęć stabilizatora i orbity pozwala w naturalny sposób sklasyfikować działania grupy na zbiorze.

**Definicja 5.** W notacji Def. 1, 3 i 4 oraz Stw. 8 działanie  $\lambda$  nazywamy

- **trywialnym**, jeśli  $\forall g \in G : \lambda_g = \text{id}_X$ , tj. wszystkie orbity działania są jednoelementowe;
- **przechodnim** (lub **tranzytywnym**), jeśli  $\forall x, y \in X : x \sim_\lambda y$ , tj. zbiór  $X$  jest pojedynczą orbitą  $G \triangleright x = X$  (dowolnego) swojego elementu  $x \in X$ ;
- **wolnym**, jeśli  $\forall_{g, h \in G} \exists_{x \in X} : g \triangleright x = h \triangleright x \implies g = h$ , tj.  $\forall_{x \in X} : G_x = \{e\}$ , co oznacza, że odwzorowanie  $\lambda_g$  nie ma punktów stałych dla  $g \in G \setminus \{e\}$ , a wtedy określamy  $X$  mianem **przestrzeni jednorodnej**;
- **wiernym** (lub **efektywnym**), jeśli  $\forall_{g, h \in G} : (g \neq h \implies \exists_{x \in X} : g \triangleright x \neq h \triangleright x)$ , czyli  $\ker \lambda = \{e\}$ , a wtedy grupa  $G$  jest kanonicznie izomorficzna z podgrupą  $\text{im } \lambda \subset \mathfrak{S}_X$ ;
- **regularnym**, jeśli jest ono przechodnie i wolne, a wtedy określamy  $X$  mianem  **$G$ -torsora** lub **głównej przestrzeni jednorodnej**.



**Przykłady 6.**

- (1) Ograniczenie działania grupy na zbiorze do jądra tego działania jest działaniem trywialnym. W szczególności działanie dołączone grupy przemiennej na sobie jest tego typu.
- (2) Działanie grupy alternującej na zbiorze  $n$ -elementowym jest przechodnie dla każdego  $n \geq 3$ . Tego typu jest też działanie grupy diedralnej rzędu  $2n$  na zbiorze wierzchołków  $n$ -kąta foremnego. To samo dotyczy (indukowanego) działania lewostronnego regularnego grupy  $G$  na zbiorze warstw  $G/H$  względem podgrupy  $H \subset G$ .
- (3) Antypodalne działanie grupy odbić względem punktu o współrzędnych  $(0, 0, 0) \in \mathbb{R}^3$  (izomorficznej z  $\mathbb{Z}_2$ ) na dowolnej 2-sferze o środku w tym punkcie jest wolne. Tę własność ma również działanie regularne dowolnej grupy na sobie.
- (4) Działanie dołączone grupy  $G$  na sobie z Przykł. 1(4) jest wierne wtedy i tylko wtedy, gdy  $\mathcal{Z}(G) = \{e\}$ . Podobnie, (indukowane) działanie lewostronne regularne grupy  $G$  na zbiorze warstw  $G/H$  względem podgrupy  $H \subset G$  jest tego typu wtedy i tylko wtedy, gdy  $\bigcap_{g \in G} gHg^{-1} = \{e\}$ .
- (5) Zbiór izomorfizmów  $\text{Iso}(G^{(1)}, G^{(2)})$  pomiędzy dowolnymi dwiema grupami  $G^{(1)}$  i  $G^{(2)}$  jest torskorem grupy  $\text{Aut}(G^{(1)})$  względem działania prawostronnego

$$\varrho : \text{Iso}(G^{(1)}, G^{(2)}) \times \text{Aut}(G^{(1)}) \longrightarrow \text{Iso}(G^{(1)}, G^{(2)}) : (\chi, \alpha) \longmapsto \chi \circ \alpha.$$

Jest on zarazem torskorem grupy  $\text{Aut}(G^{(2)})$  względem działania lewostronnego

$$\lambda : \text{Aut}(G^{(2)}) \times \text{Iso}(G^{(1)}, G^{(2)}) \longrightarrow \text{Iso}(G^{(1)}, G^{(2)}) : (\alpha, \chi) \longmapsto \alpha \circ \chi.$$

W bezpośredniej konsekwencji Stw. 1-2-3.17 i 1-2-3.19 oraz Tw. 1-2-3.1 wyprowadzamy

**Stwierdzenie 9.** Przyjmijmy notację Def. 1-2-3.7 i Stw. 1-2-3.19. Istnieje kanoniczny monomorfizm grup

$$G/\ker \lambda \rightarrow \mathfrak{S}_X,$$

który indukuje wierne działanie grupy ilorazowej na  $X$  według wzoru

$$\tilde{\lambda} : G/\ker \lambda \times X \longrightarrow X : (g\ker \lambda, x) \longmapsto g \triangleright x.$$

Dostajemy ponadto

**Stwierdzenie 10.** Stabilizatory elementów z tej samej (dowolnej) orbity działania grupy są jej podgrupami wzajem sprzężonymi, a więc – w szczególności – izomorficznymi.

Dowód: Z jednej strony

$$\forall_{\substack{x \in X \\ (g,h) \in G \times G_x}} : \text{Ad}_g(h) \triangleright (g \triangleright x) = (g \cdot h \cdot g^{-1} \cdot g) \triangleright x = g \triangleright (h \triangleright x) = g \triangleright x,$$

a zatem  $\text{Ad}_g(G_x) \subset G_{g \triangleright x}$ . Z drugiej strony

$$\begin{aligned} \forall_{\substack{x \in X \\ (g,h) \in G \times G_{g \triangleright x}}} : \text{Ad}_{g^{-1}}(h) \triangleright x &= (g^{-1} \cdot h \cdot g) \triangleright x = g^{-1} \triangleright (h \triangleright (g \triangleright x)) \\ &= g^{-1} \triangleright (g \triangleright x) = x, \end{aligned}$$

a zatem  $\text{Ad}_{g^{-1}}(G_{g \triangleright x}) \subset G_x \iff G_{g \triangleright x} \subset \text{Ad}_g(G_x)$ . Ostatecznie więc

$$G_{g \triangleright x} = \text{Ad}_g(G_x).$$

□

Zgromadzone dotychczas fakty i pojęcia stanowią podstawę do sformułowania kilku istotnych stwierdzeń, które szczegółowo charakteryzują działanie grupy na zbiorze.

**Twierdzenie 2** (O klasyfikacji orbit). Przyjmijmy notację Def. 1, 3 i 4 oraz Stw. 1-2-3.19 i rozważmy, dla dowolnego elementu  $x \in X$ , zbiór warstw  $G/G_x$  z działaniem

$$[\ell] : G \times (G/G_x) \longrightarrow G/G_x : (g, hG_x) \longmapsto (g \cdot h)G_x.$$

Istnieje kanoniczny  $G$ -ekwiwariantny izomorfizm

$$G/G_x \xrightarrow{\cong} G \triangleright x ,$$

stąd też zachodzi tożsamość

$$|G| = |G_x| \cdot |G \triangleright x| .$$

W szczególności więc moc dowolnej orbity w skończonym zbiorze z działaniem grupy skończonej jest dzielnikiem mocy tejże grupy.

Dowód: Pożądane odwzorowanie ma postać

$$f_x : G/G_x \longrightarrow G \triangleright x : gG_x \longmapsto g \triangleright x .$$

Jest ono dobrze określone, gdyż dla dowolnego reprezentanta  $h \in gG_x$  możemy zapisać  $h = g \cdot k$  dla pewnego  $k \in G_x$ , a w takim razie  $g \triangleright x = g \triangleright (k \triangleright x) = (g \cdot k) \triangleright x = h \triangleright x$ . Jego  $G$ -ekwiwariantność sprawdzamy w bezpośrednim rachunku:

$$f_x \circ [\ell](h, gG_x) = f_x((h \cdot g)G_x) = (h \cdot g) \triangleright x = \lambda(h, g \triangleright x) = \lambda(h, f_x(gG_x)) .$$

Jest ono jawnie surjektywne, pozostaje przeto pokazać, że jest injekcją, co sprawdzamy wprost:

$$\begin{aligned} f_x(gG_x) = f_x(hG_x) &\iff g \triangleright x = h \triangleright x \iff (h^{-1} \cdot g) \triangleright x = x \iff h^{-1} \cdot g \in G_x \\ &\iff g \in hG_x \iff gG_x = hG_x . \end{aligned}$$

Ostatnia część tezy dowodzonego twierdzenia jest bezpośrednim następstwem Cor.1-2-3.2, oto bowiem na mocy tożsamości (1-2-3.4) dostajemy  $|G| = |G_x| \cdot (G : G_x) = |G_x| \cdot |G \triangleright x|$ .  $\square$

Twierdzenie powyższe znajduje bezpośrednie zastosowanie w następującym wyniku, wykorzystywanym w rozważaniach natury enumeracyjnej dotyczących zbiorów z działaniem grup skończonych.

**Stwierdzenie 11.** (Lemat Cauchy'ego–Frobeniusa, zwany też Lematem (nie od) Burnside'a) Przyjmijmy notację Def.1, a ponadto oznaczmy przez

$$X/G := \{ G \triangleright x \mid x \in X \}$$

zbiór orbit działania grupy  $G$  na zbiorze  $X$  i przez

$$X^g := \{ x \in X \mid g \triangleright x = x \}$$

zbiór punktów stałych odwzorowania  $\lambda_g$ . Wówczas zachodzi tożsamość

$$|G| \cdot |X/G| = \sum_{g \in G} |X^g| .$$

Dowód: Wykorzystując Stw.8 zapiszemy

$$\begin{aligned} \sum_{g \in G} |X^g| &= \sum_{g \in G} \sum_{G \triangleright x \in X/G} |(G \triangleright x)^g| = \sum_{G \triangleright x \in X/G} |\{ (g, y) \in G \times (G \triangleright x) \mid g \triangleright y = y \}| \\ &= \sum_{G \triangleright x \in X/G} \sum_{y \in G \triangleright x} |\{ g \in G \mid g \triangleright y = y \}| = \sum_{G \triangleright x \in X/G} \sum_{y \in G \triangleright x} |G_y| , \end{aligned}$$

a dalej – wobec Stw.10 –

$$\sum_{g \in G} |X^g| = \sum_{G \triangleright x \in X/G} \sum_{y \in G \triangleright x} |G_x| = \sum_{G \triangleright x \in X/G} |G \triangleright x| \cdot |G_x| ,$$

czyli też – na mocy Tw.2 –

$$\sum_{g \in G} |X^g| = \sum_{G \triangleright x \in X/G} |G| = |G| \cdot |X/G| .$$

$\square$