

# Równania różniczkowe zwyczajne

## Zagadnienie: znajdź funkcję $x(t)$

$$\frac{dx}{dt} = F(x, t)$$

$$x(t_0) = x_0$$

## Metoda naiwna

$$\frac{dx}{dt} = \frac{x(t+h) - x(t)}{h} = F(x, t) \Rightarrow x(t+h) = x(t) + h F(x, t)$$

## Szereg Taylora na ratunek

Przypomnienie: wzór Taylora:  $x(t+h) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} x^{(n)}(t) h^n$

Znając wartość funkcji  $x$  w czasie  $t$ , możemy wyznaczyć jej wartość w punkcie  $t+h$ , jeśli znamy pochodne  $F(x,t)$

- Dla problemu:  $\frac{dx}{dt} = F(x, t)$ ,  $x(t_0) = x_0$  znamy pierwszą pochodną!
- Metoda Eulera: tylko wyraz liniowy w  $h$ :  $x(t+h) = x(t) + x'(t)h = x(t) + F(x, t)h$
- Metoda Eulera wyższego rzędu:  

$$x(t+h) = x(t) + F(x, t)h + \frac{1}{2} F'(x, t)h^2 + \frac{1}{6} F''(x, t)h^3$$

## Metoda Euler'a

:

- Przykład: Rozwiąż równanie metodą Eulera (liniową):  $\frac{dx}{dt} = x(t)$ ,  $x(t=0) = x_0 = 2$ ,  $h = 10^{-3}$
- $$x(t + h) = x(t) + x(t)h$$

```
In[1]:= Clear[x]
sol = DSolveValue[{x'[t] == x[t], x[0] == 2}, x, t]
```

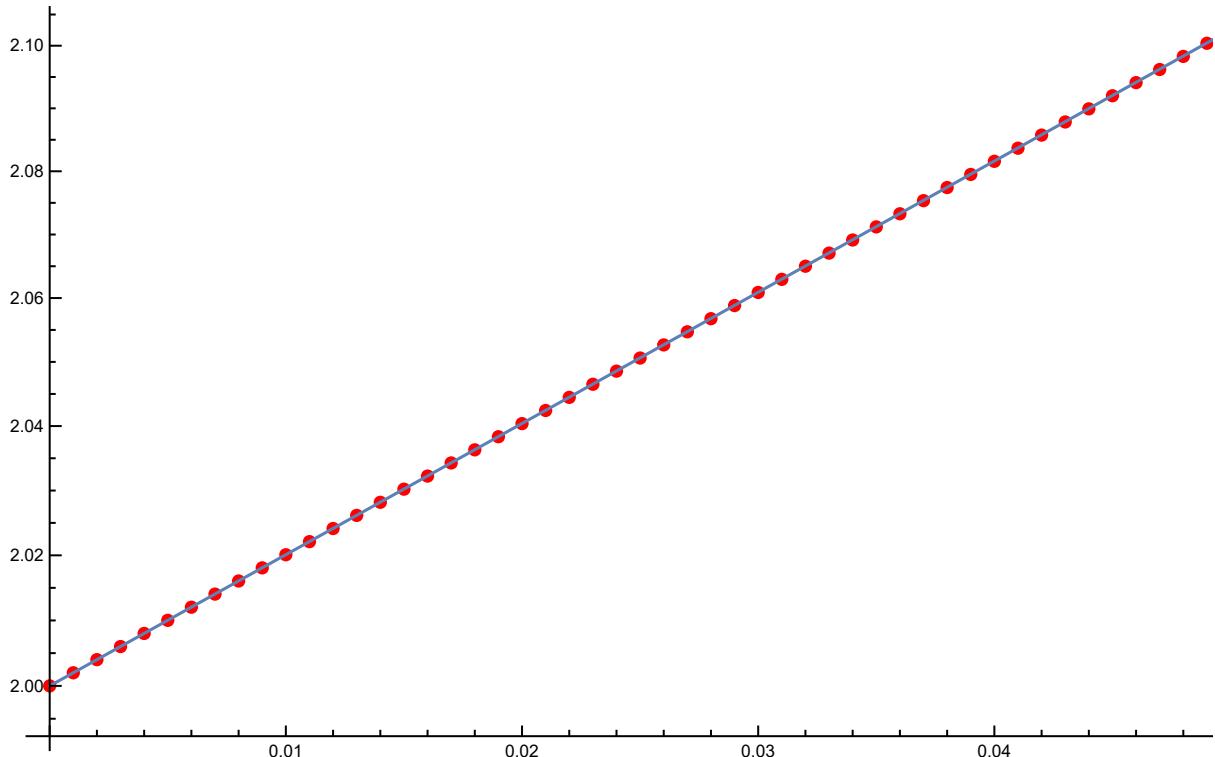
```
Out[1]= Function[{t}, 2 e^t]
```

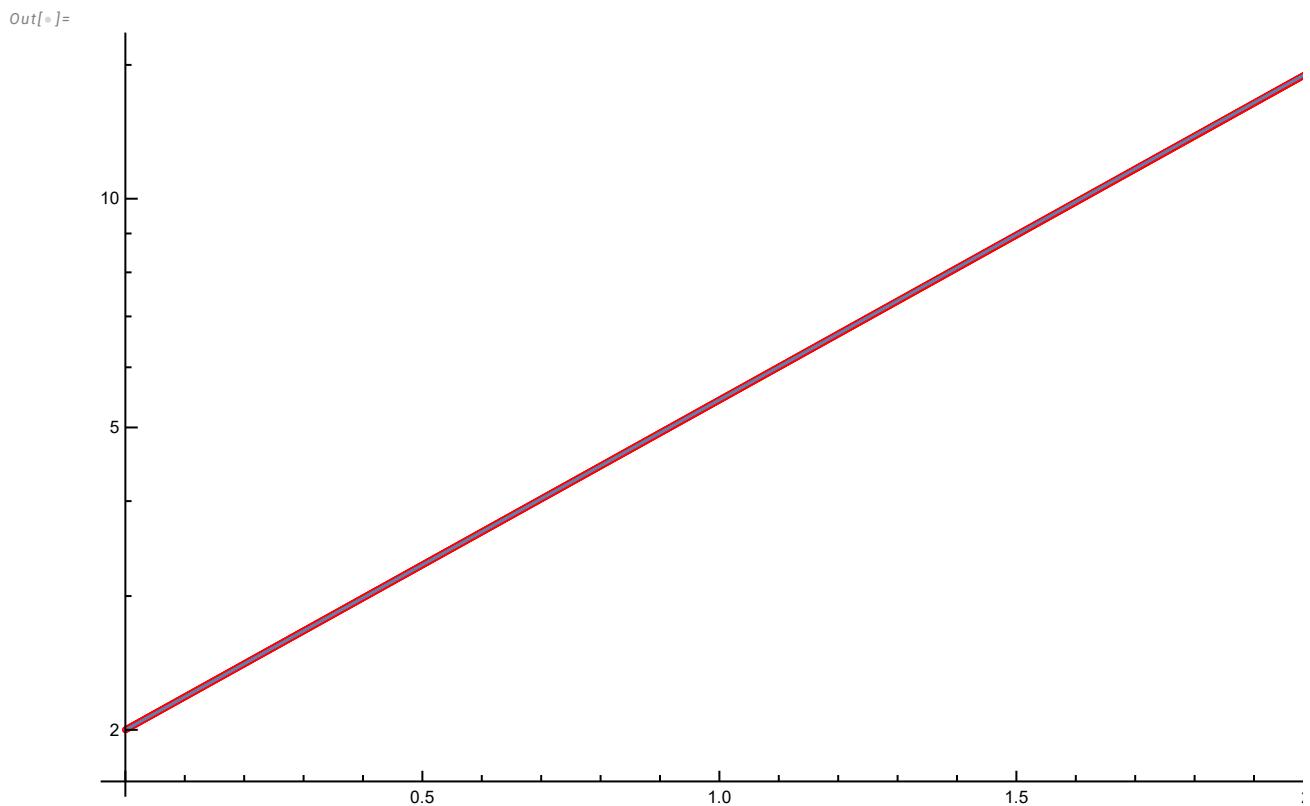
```
In[2]:= x = {{0, 2}};
h = 10^-3
For[i = 2, i < 2000, i++,
AppendTo[x, {N[x[[i - 1, 1]] + h], N[x[[i - 1, 2]] + x[[i - 1, 2]] h]}]
]
Show[{
ListLogPlot[x[[;; 50]], PlotStyle -> Red],
LogPlot[{sol[t]}, {t, 0, 2}]]]
Show[{
ListLogPlot[x, PlotStyle -> Red],
LogPlot[{sol[t]}, {t, 0, 20}]]]
```

```
Out[2]=
```

$$\frac{1}{1000}$$

```
Out[3]=
```





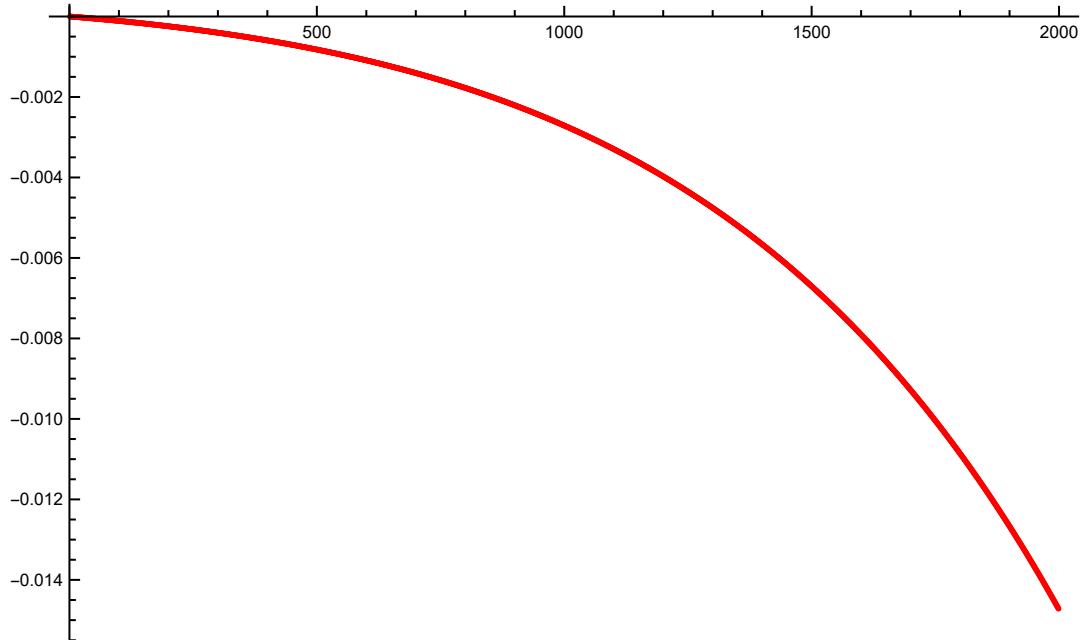
In[6]:=

```

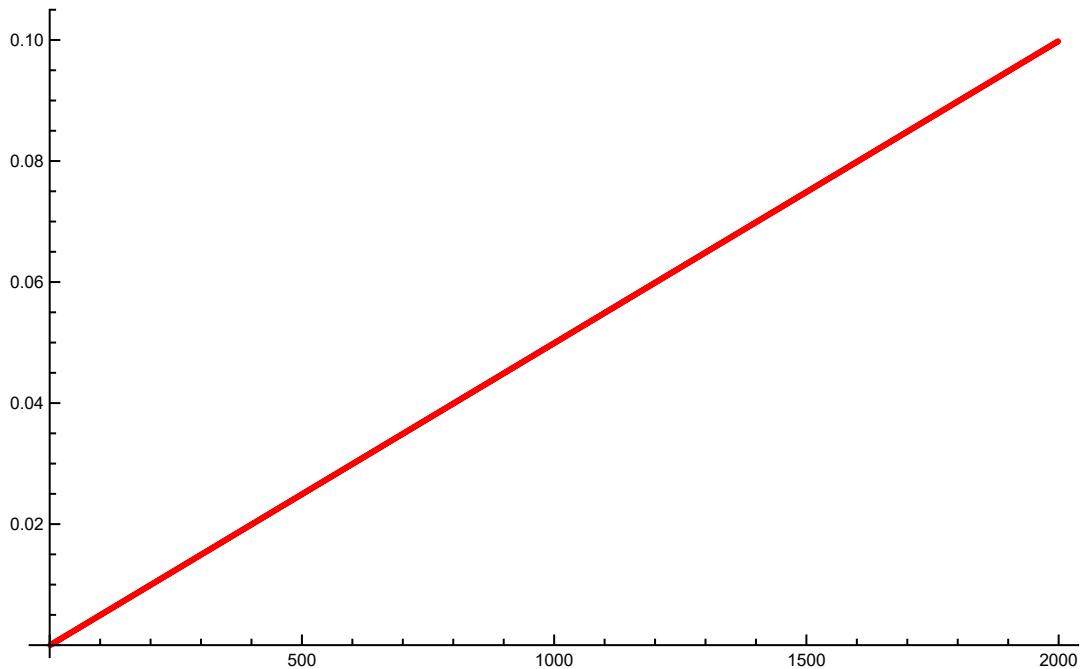
exact = Table[{t0, N@sol[t0]}, {t0, 0, x[-1, 1] + h, h}];
Show[{ 
  ListPlot[(x[[All, 2]] - exact[[All, 2]]), PlotStyle -> Red]}]
Show[{ 
  ListPlot[Abs[(x[[All, 2]] - exact[[All, 2]])/exact[[All, 2]]]*100, PlotStyle -> Red]}]

```

Out[6]=



Out[7]=



- Metoda wyższego rzędu:

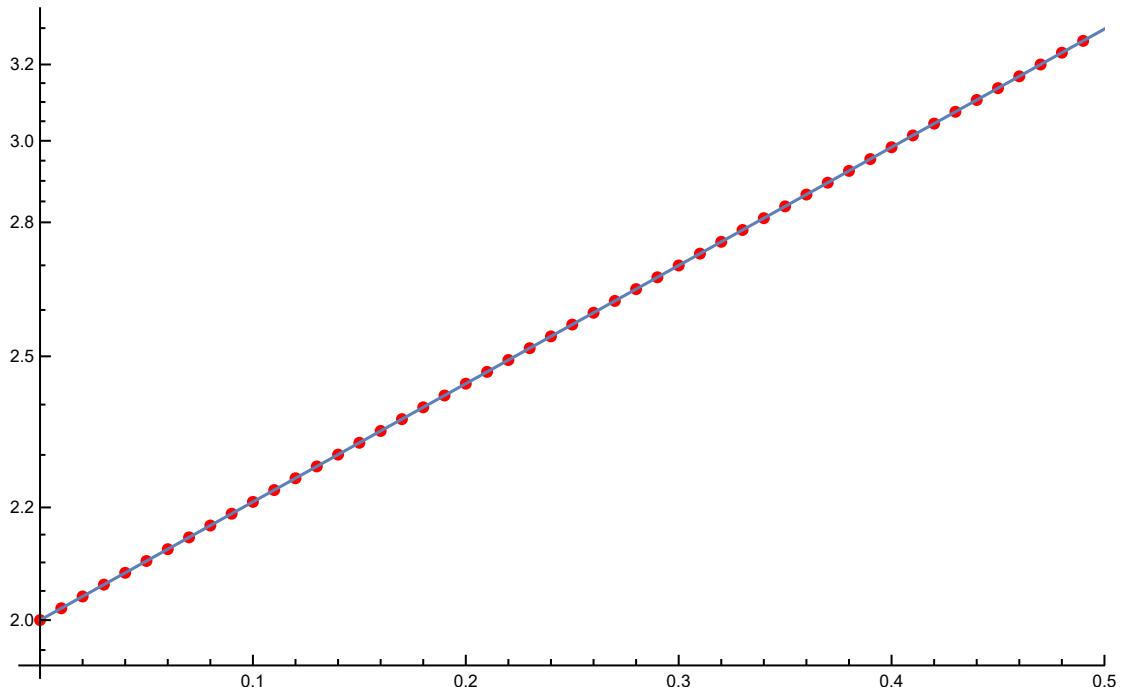
$$x(t+h) = x(t) + x(t)h + x(t)\frac{h^2}{2} + x(t)\frac{h^3}{6}$$

```
In[6]:= x = {{0, 2}};
h = 10^-2
For[i = 2, i < 2000, i++,
AppendTo[x, {
N[x[[i - 1, 1]] + h],
N[x[[i - 1, 2]] + x[[i - 1, 2]] h +  $\frac{1}{2}$  x[[i - 1, 2]] h^2 +  $\frac{1}{6}$  x[[i - 1, 2]] h^3]}]
]
Show[{{
ListLogPlot[x[[;; 50]], PlotStyle -> Red],
LogPlot[{sol[t]}, {t, 0, 2}]}}, ImageSize -> Large]
Show[{{
ListLogPlot[x[[;; 200]], PlotStyle -> Red],
LogPlot[{sol[t]}, {t, 0, 2}]}}, ImageSize -> Large]
```

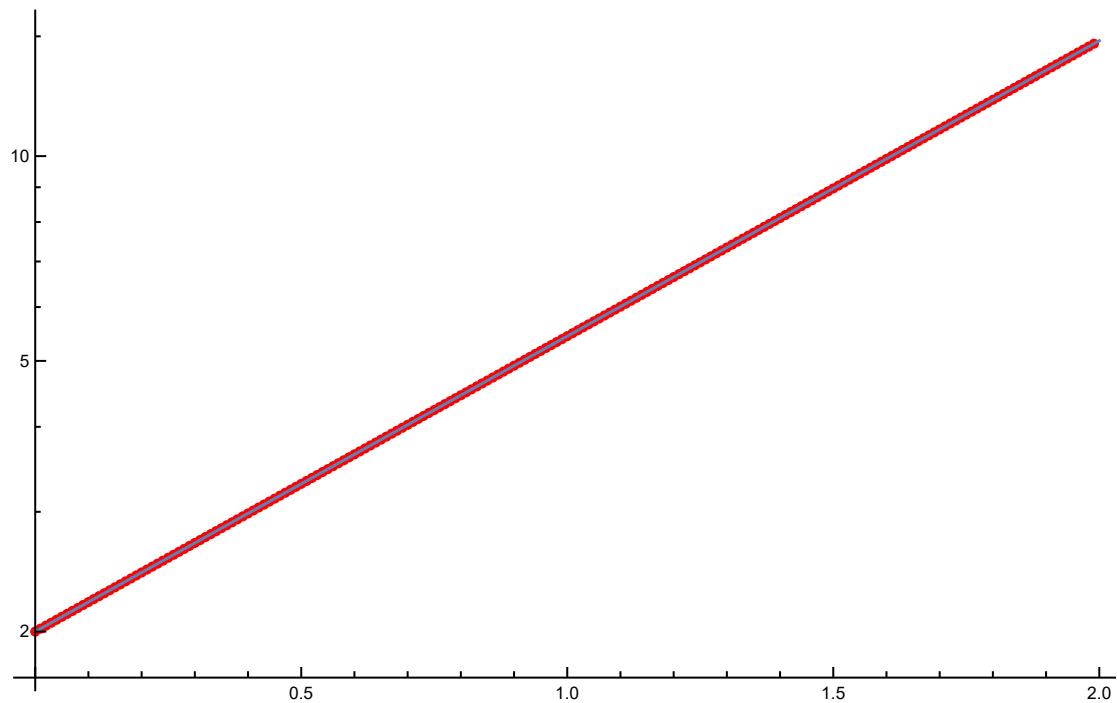
Out[6]=

$$\frac{1}{100}$$

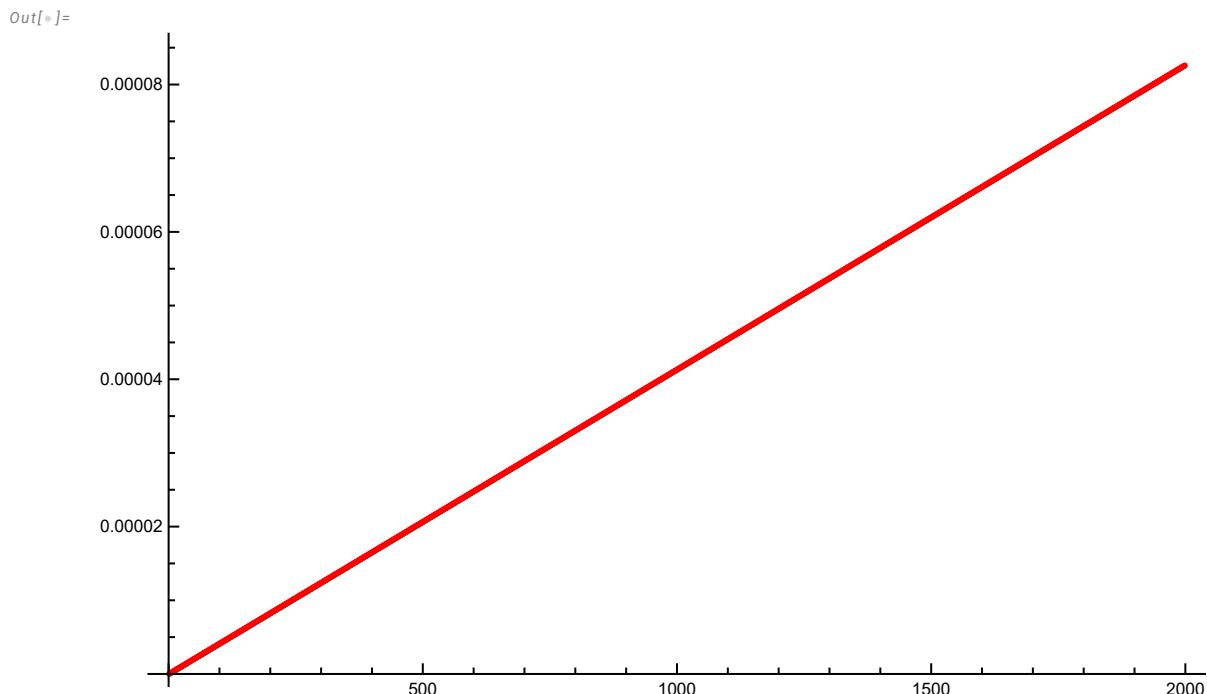
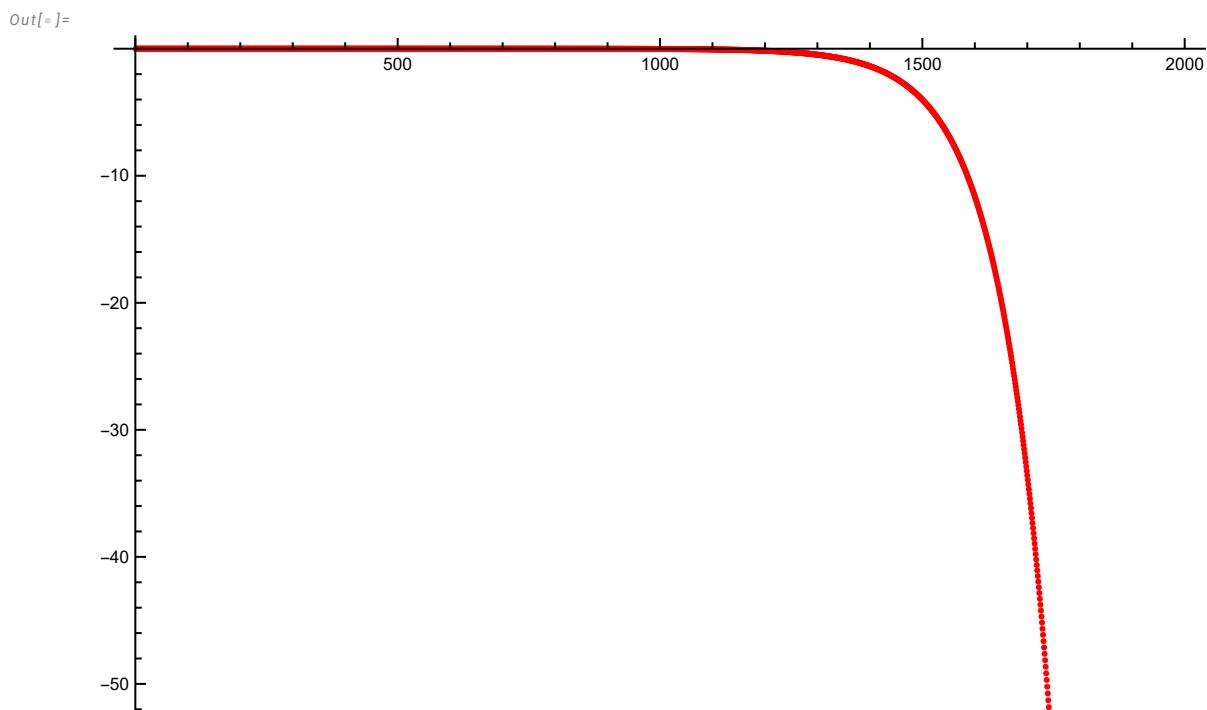
Out[6]=



Out[ $\circ$ ]=



```
In[8]:= exact = Table[{t0, N@sol[t0]}, {t0, 0, x[-1, 1], h}];  
Show[{  
  ListPlot[(x[[All, 2]] - exact[[All, 2]]), PlotStyle -> Red], ImageSize -> Large]  
Show[{  
  ListPlot[Abs[(x[[All, 2]] - exact[[All, 2]])/exact[[All, 2]]]*100, PlotStyle -> Red]}, ImageSize -> Large]
```



- Przykład: Rozwiąż równanie metodą Eulera (liniową):  $\frac{dx}{dt} = x(t) \cos(x(t))$ ,  $x(t=0) = x_0 = 1$   
 $x(t + h) = x(t) + x(t) \cos(x(t)) h$

```
In[8]:= Simplify[D[y[t] × Cos[y[t]], t] /. {y'[t] → y[t] × Cos[y[t]]}]
Out[8]= Cos[y[t]] × y[t] (Cos[y[t]] - Sin[y[t]] × y[t])
```

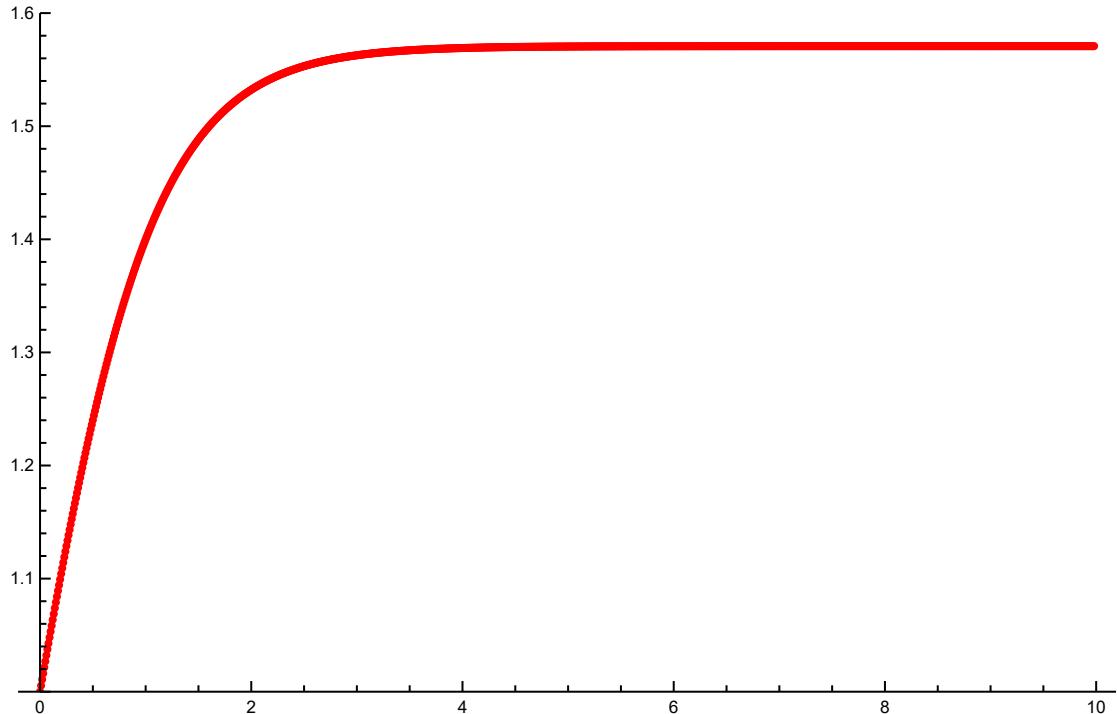
```
In[9]:= x = {{0, 1}};
h = 10^-2
For[i = 2, i < 1000, i++,
AppendTo[x, {
N[x[[i - 1, 1]] + h],
N[x[[i - 1, 2]] + x[[i - 1, 2]] * Cos[x[[i - 1, 2]] h]}]
]
```

```
Show[{ListPlot[x, PlotStyle → Red, PlotRange → {1, 1.6}],
}, ImageSize → Large]
```

Out[9]=

$$\frac{1}{100}$$

Out[9]=



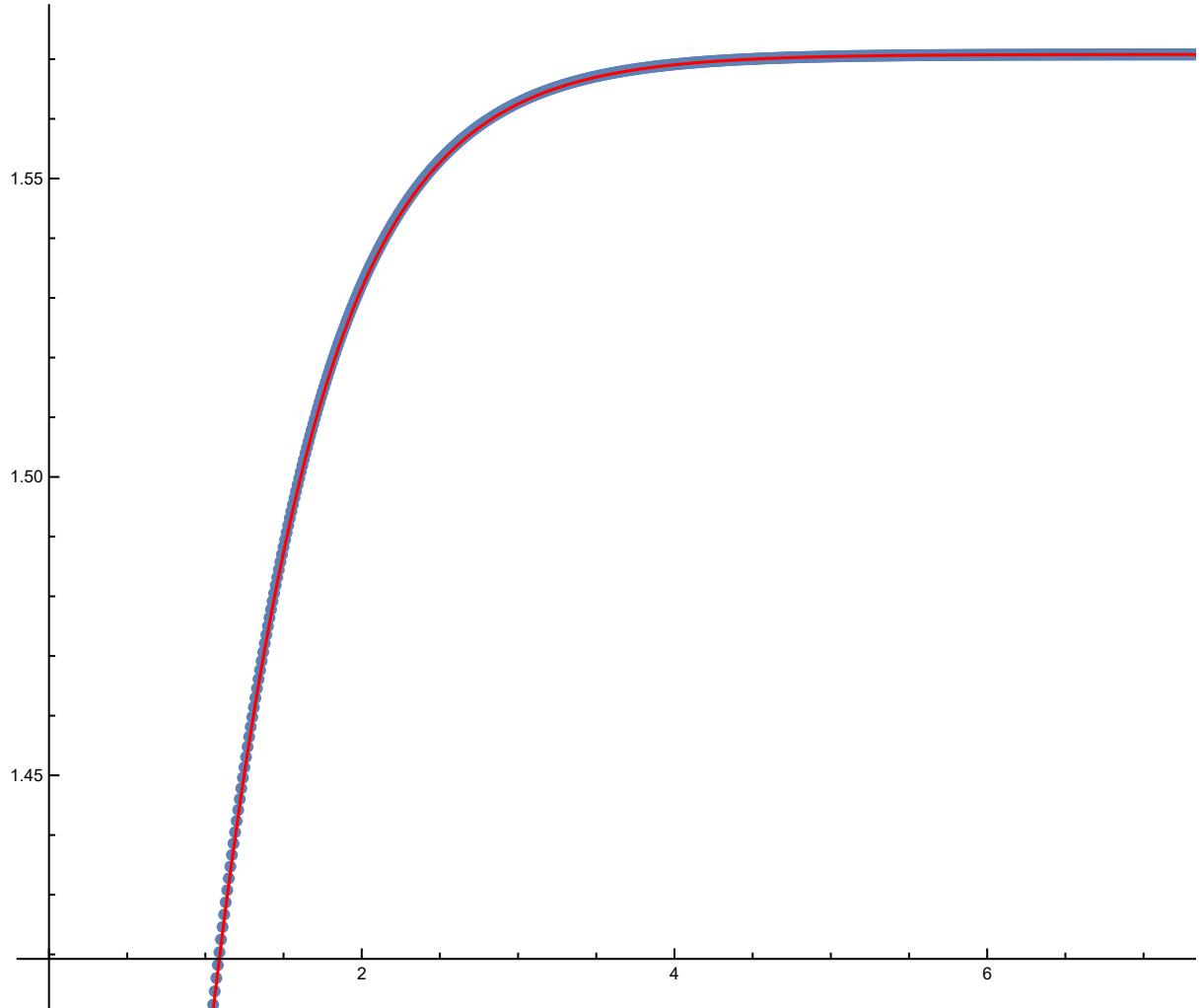
*In[*]:=

```
sol = NDSolve[{y'[t] == y[t] × Cos[y[t]], y[0] == 1}, y, {t, 0, 10}]
Show[{  
    ListPlot[x],  
    Plot[{y[t] /. sol}, {t, 0, 10}],  
    PlotRange → All, PlotLegends → "Expressions", PlotStyle → Red]
}]
```

*Out[*]:=

```
{y → InterpolatingFunction[ Domain: {{0., 10.}} ]}]}
```

Domain: {{0., 10.}}  
Output: scalar

*Out[*]:=

```
In[1]:= exact = Table[{t0, N[y[t0] /. sol][[1]]}, {t0, 0, x[-1, 1] + h, h}];

Show[
  ListPlot[(x[[All, 2]] - exact[[All, 2]]) * 100, PlotStyle -> Red, PlotRange -> All],
  ImageSize -> Large]
```

Out[1]=

```
In[2]:= Simplify[D[f[t] * Cos[f[t]], t] /. {f'[t] -> f[t] * Cos[f[t]]}]
```

Out[2]=

$$\cos[f[t]] \times f[t] (\cos[f[t]] - f[t] \times \sin[f[t]])$$

```
In[3]:= Length[x]
Length[exact]
```

Out[3]=

$$1000$$

Out[4]=

$$1999$$

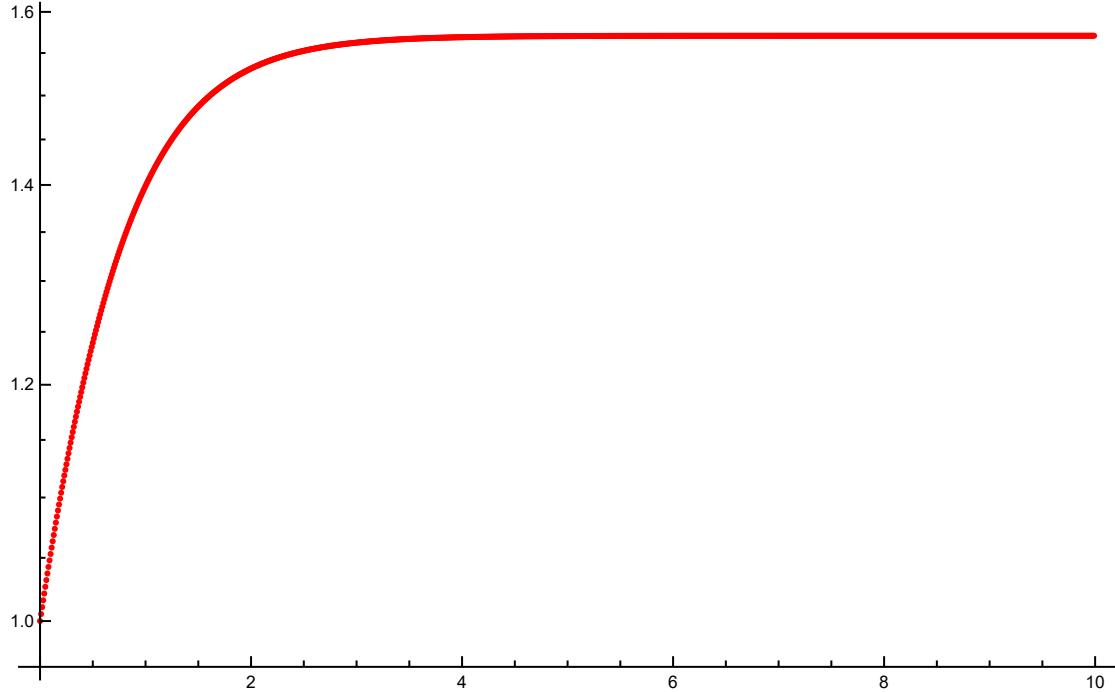
```
In[°]:= x = {{0, 1}};
h = 10^-2
For[i = 2, i <= 1000, i++,
AppendTo[x, {
  N[x[[i - 1, 1]] + h],
  N[x[[i - 1, 2]] + x[[i - 1, 2]] * Cos[x[[i - 1, 2]]] h +
  h^2/2 x[[i - 1, 2]] * Cos[x[[i - 1, 2]]] (Cos[x[[i - 1, 2]]] - x[[i - 1, 2]] * Sin[x[[i - 1, 2]]])}]];
]

Show[{ListLogPlot[x, PlotStyle -> Red]
}, ImageSize -> Large]
Show[{ListPlot[(x[[All, 2]] - exact[[All, 2]])/exact[[All, 2]] * 100, PlotStyle -> Red]
}, ImageSize -> Large, PlotRange -> All]
```

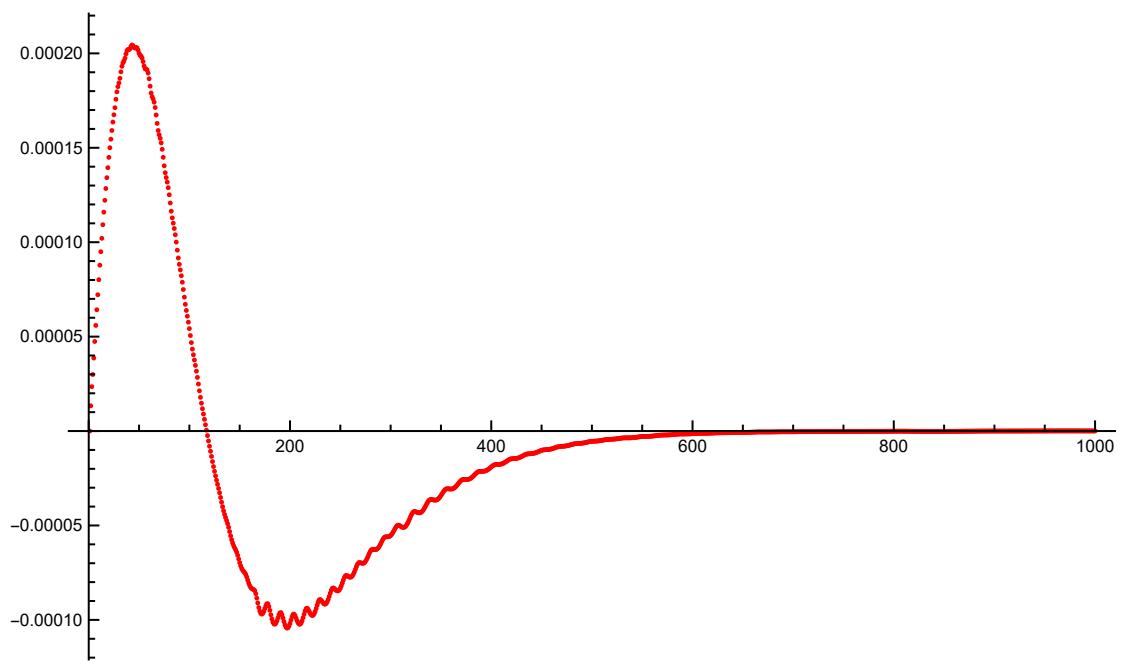
Out[°]=

$$\frac{1}{100}$$

Out[°]=



Out[ $\circ$ ] =



## Równania różniczkowe drugiego rzędu

**Problem:** Rozwiąż równanie oscylatora:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + c x = 0$$

```
In[1]:= Clear[x]
sol = DSolveValue[x''[t] + b x'[t] + c x[t] == 0, x, t]
Out[1]= Function[{t}, e^(1/2 (-b - Sqrt[b^2 - 4 c]) t) C1 + e^(1/2 (-b + Sqrt[b^2 - 4 c]) t) C2]
```

Jak zastosować metodę Eulera? Wprowadzamy nową zmienną

$$\frac{dx}{dt} = v(t)$$

$$\frac{dv}{dt} + b v(t) + c x(t) = 0$$

$$\frac{dx}{dt} = v(t)$$

$$\frac{dv}{dt} = -b v(t) - c x(t)$$

$$\frac{dx}{dt} = v(t)$$

$$v(t + \Delta t) = v(t) - (b v(t) + c x(t)) \Delta t$$

$$x(t + \Delta t) = x(t) + v(t) \Delta t$$

## Przykład 1: $x(0) = 1, v(0) = 0, b = 0.75, c = 4$

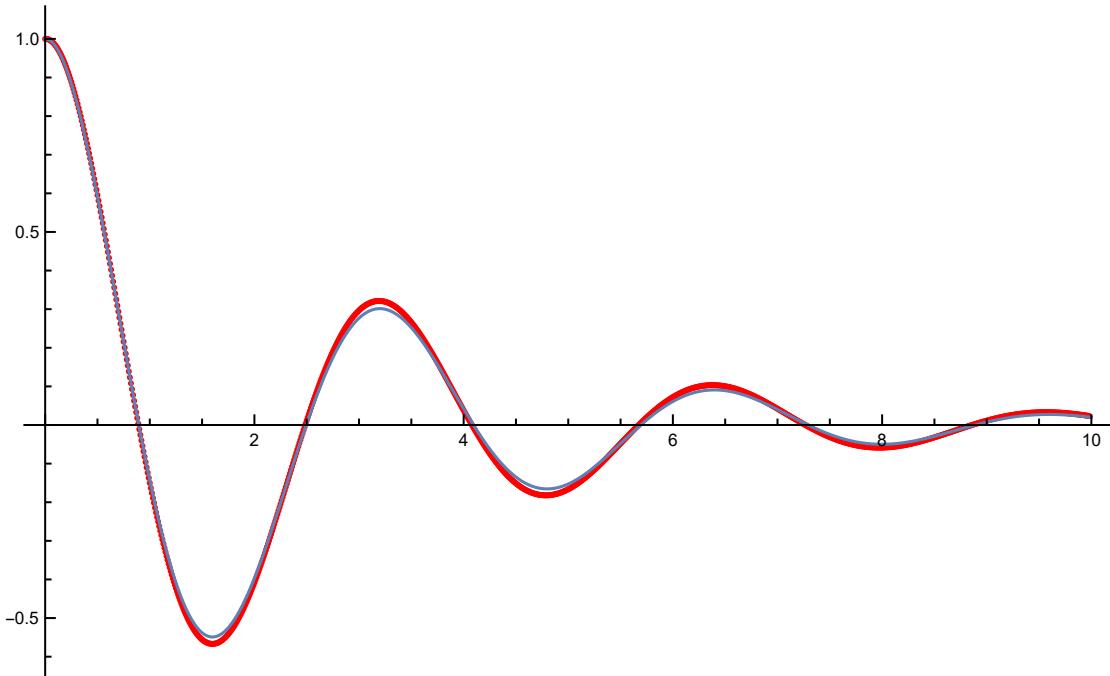
```
In[1]:= x = {{0, 1}};;
v = {{0, 0}};;
h = 10^-2;;
b = 0.75;;
c = 4;;
g[t_] :=
  e^{-0.375 t} (Cos[1.964529205687714 t] + 0.1908854288927333` Sin[1.964529205687714` t])
For[i = 2, i < 1000, i++,
AppendTo[v, {
  N[v[[i - 1, 1]] + h],
  N[v[[i - 1, 2]] - (b v[[i - 1, 2]] + c x[[i - 1, 2]]) h]}];
AppendTo[x, {
  N[x[[i - 1, 1]] + h],
  N[x[[i - 1, 2]] + v[[i - 1, 2]] * h]}]

]

Show[{
```

```
  ListPlot[x, PlotStyle -> Red, PlotRange -> All],
  Plot[g[t], {t, 0, 10}, PlotRange -> All]
}, ImageSize -> Large]
```

Out[1]=



```
In[2]:= DSolveValue[{y''[t] + b y'[t] + c y[t] == 0, y[0] == 1, y'[0] == 0}, y, t]
```

Out[2]=

```
Function[{t}, 1. e^{-0.375 t} (1. Cos[1.96453 t] + 0.190885 Sin[1.96453 t])]
```

## Przykład 2: Wahadło. Rozwiąż równanie wahadła:

$\frac{d^2x}{dt^2} + \sin(x(t)) = 0$  z warunkami początkowymi  $x(0) = 1$ ,  $x'(0) = 0$ ,  
a następnie porównaj wynik z przybliżeniem  $\sin(x) \approx x$

$$\frac{dv}{dt} + \sin(x(t)) = 0$$

$$\frac{dx}{dt} = v(t)$$

$$v(t+\Delta t) = v(t) - \sin(x(t)) \Delta t$$

$$x(t+\Delta t) = x(t) + v(t) \Delta t$$

```
In[°]:= x0 = 0.1
x = {{0, x0}};
v = {{0, 0}};
h = 10^-2;
For[i = 2, i < 1000, i++,
AppendTo[v, {
  N[v[[i - 1, 1]] + h],
  N[v[[i - 1, 2]] - Sin[x[[i - 1, 2]] h]]];
AppendTo[x, {
  N[x[[i - 1, 1]] + h],
  N[x[[i - 1, 2]] + v[[i - 1, 2]] * h]}]

]

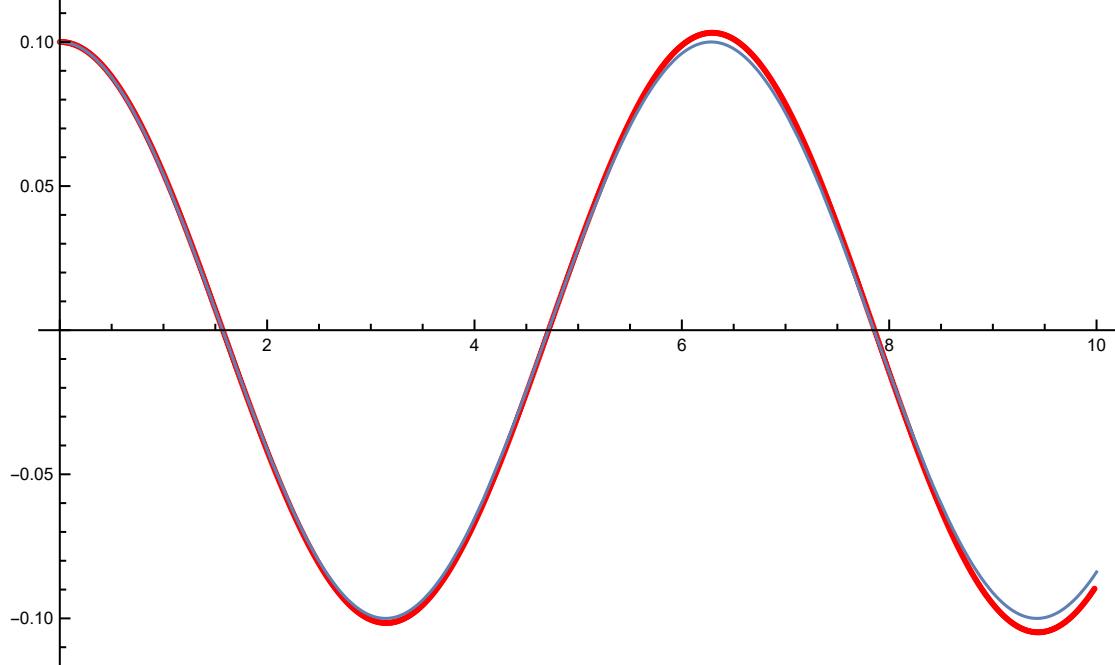
Show[{
```

```
  ListPlot[x, PlotStyle -> Red, PlotRange -> All],
  Plot[x0 Cos[t], {t, 0, 10}, PlotRange -> All]
}, ImageSize -> Large]
```

Out[°]=

0.1

Out[°]=



```
In[8]:= DSolve[{y''[t] + y[t] == 0, y[0] == 1, y'[0] == 0}, y, t]
Out[8]= {y → Function[{t}, Cos[t]]}}
```

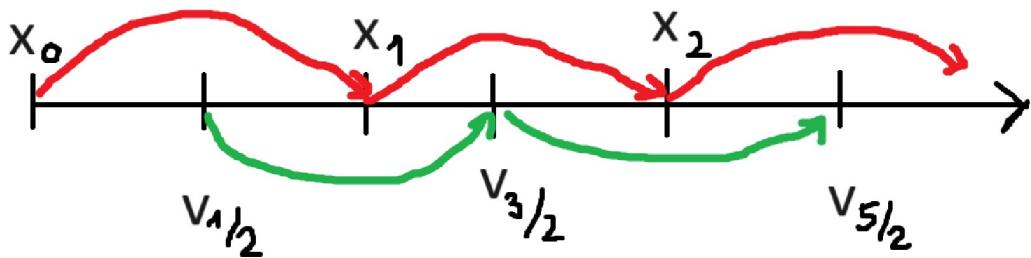
- Metoda Eulera może powodować niestabilność!

## Leap-frog

$$\frac{d^2x}{dt^2} = A(x(t))$$

Najpierw obliczamy prędkość w połowie kroku:  $v\left(t + \frac{\Delta t}{2}\right) = v\left(t - \frac{\Delta t}{2}\right) + A(x(t)) \Delta t$ , i korzystamy z niej aby obliczyć położenie:  
 $x(t + \Delta t) = x(t) + v\left(t + \frac{\Delta t}{2}\right) \Delta t$

Out[•]=



Co jeśli nasze warunki początkowe to:

$x(t_0) = x_0$ ,  $v(t_0) = v_0$ ? Do metody leapfrog potrzebujemy  $v$  w połowie kroku ( $\Delta t$ ):  
 $v\left(t + \frac{1}{2} \Delta t\right) = v(t) + \frac{1}{2} \Delta t A(x)$

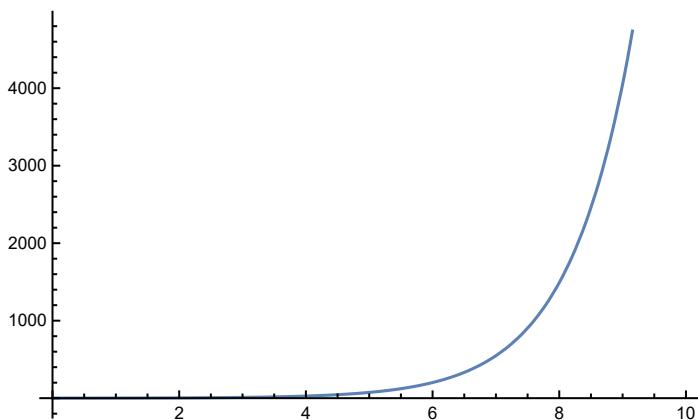
- Przykład:  $x''(t) = x(t)$ ,  $x(0) = 1$ ,  $x'(0) = 0$  - rozwiązanie analityczne to  $x(t) = \cosh(t)$

```
In[•]:= sol = DSolveValue[{y''[t] == y[t], y[0] == 1, y'[0] == 0}, y, t]
Plot[sol[t], {t, 0, 10}]
```

Out[•]=

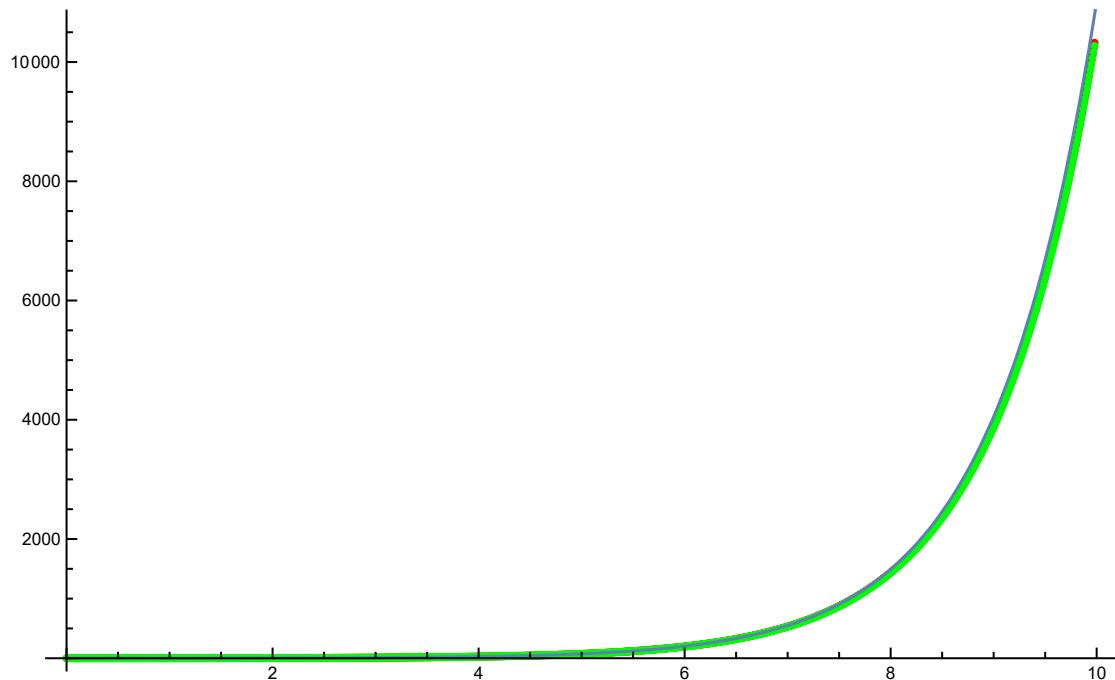
$$\text{Function}\left[\{t\}, \frac{1}{2} e^{-t} (1 + e^{2t})\right]$$

Out[•]=



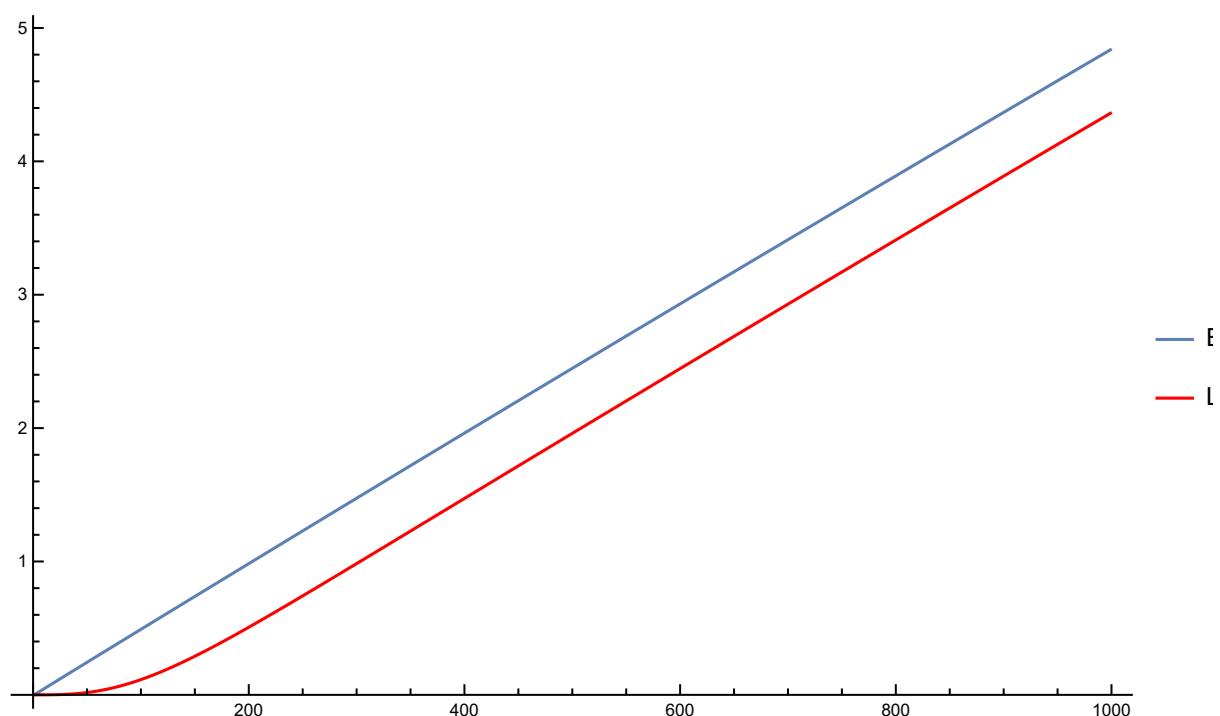
Równanie  $x''(t) = x(t)$ , możemy zapisać w następujący sposób:  $v'(t) = x(t)$ ,  $v(t) = x'(t)$

Out[ $\circ$ ]=



Błędy względne:

Out[ $\circ$ ]=



## Metody Verlet'a

**Równanie:**  $\mathbf{x}''(t) = \mathbf{A}(\mathbf{x})$ ,  $\mathbf{x}(t_0) = \mathbf{x}_0$ ,  $\mathbf{x}'(t_0) = \mathbf{v}_0$ ,  
 $\mathbf{x}_n = \mathbf{x}(t_n)$ ,  $t_n = t_0 + n\Delta t$

$$x_1 = x_0 + v_0 \Delta t + \frac{1}{2} A(x_0) \Delta t^2$$

$$x_{n+1} = 2x_n - x_{n-1} + A(x_n) \Delta t^2$$

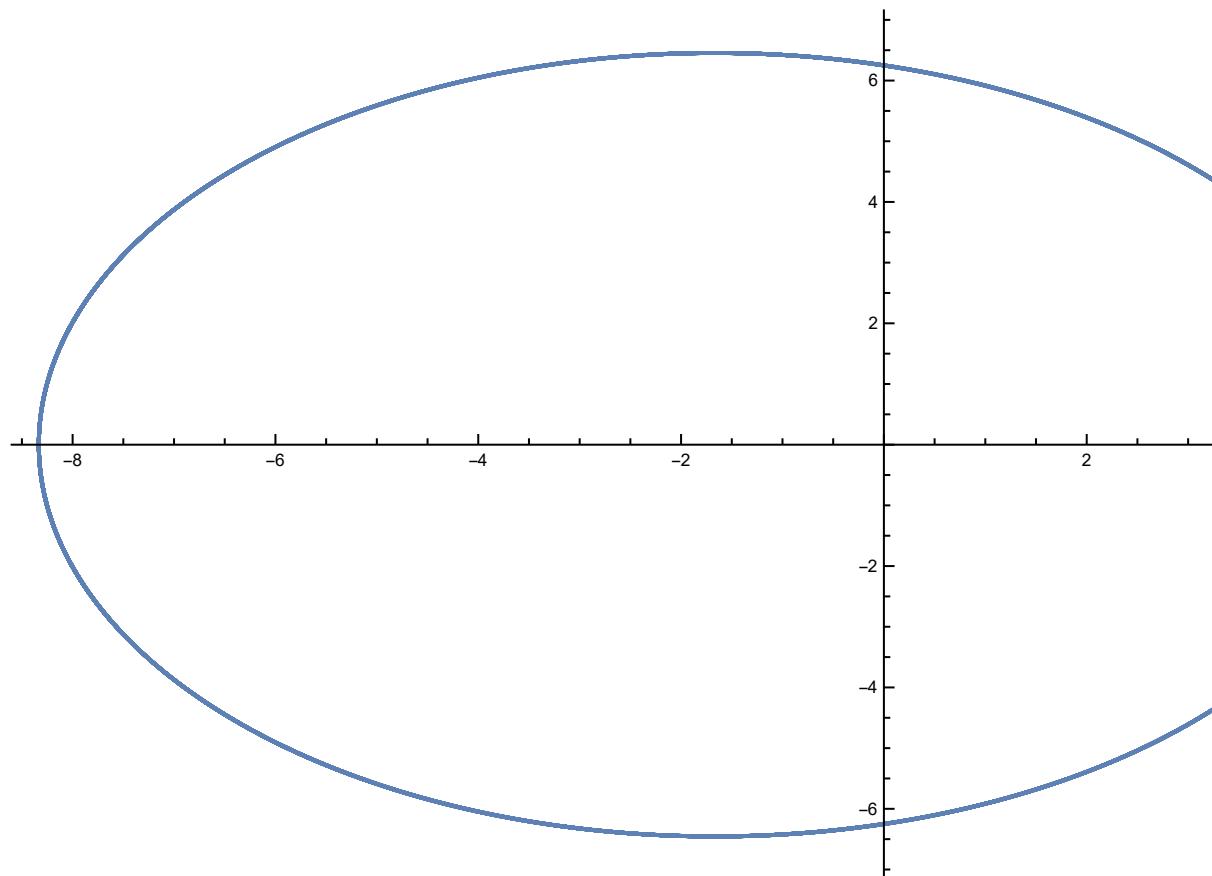
Uwaga! Powyższy zapis działa też dla wektorów

Problem dwóch ciał:

$$x1''(t) = \frac{-x1}{(x1^2+y1^2)^{3/2}},$$

$$y1''(t) = \frac{-y1}{(x1^2+y1^2)^{3/2}},$$

Out[1]=



## Velocity Verlet

Najpierw obliczamy:

$$v\left(t + \frac{\Delta t}{2}\right) = v(t) + \frac{\Delta t}{2} A(y(t))$$

wykorzystując  $v\left(t + \frac{\Delta t}{2}\right)$ , znajdujemy:  $y(t + \Delta t) = y(t) + v\left(t + \frac{\Delta t}{2}\right) \Delta t$ ,

znając  $y(t + \Delta t)$  obliczamy  $A(y(t + \Delta t))$ , a na sam koniec otrzymujemy prędkość:

$$v(t + \Delta t) = v\left(t + \frac{\Delta t}{2}\right) + \frac{\Delta t}{2} A(y(t + \Delta t))$$

$$y(t + \Delta t) = y(t) + v(t) \Delta t + \frac{1}{2} A(y(t)) \Delta t^2$$

$$v(t + \Delta t) = v(t) + \frac{A(y(t)) + A(y(t + \Delta t))}{2} \Delta t$$

Do obliczenia  $A(y(t + \Delta t))$

## Metody explicit vs implicit (jawne vs uwikłane?)

### Euler: $f'(x) = A(f, x)$

- explicit (forward):

$$\frac{f(x+h)-f(x)}{h} = A(f(x), x)$$

$$f(x+h) = f(x) + A(f(x), x)h$$

- implicit (backward formula):

$$\frac{f(x+h)-f(x)}{h} = A(f(x+h), x)$$

$$f(x+h) = f(x) + A(f(x+h), x+h) h$$

żeby dostać  $f(x+h)$  musimy rozwiązać dodatkowe równanie! (które może być nieliniowe)

### Podsumowanie

- Metody jawne są łatwiejsze do zaimplementowania i szybsze
- Metody uwikłane wymagają rozwiązania dodatkowego równania/układu równań, ale są dokładniejsze

# Metody Runge-Kutty

## Wstęp: równanie $y' = f(y,t)$

Powyższe równanie możemy od-całkować:

$$y(t+h) = y(t) + \int_t^{t+h} f(y(t), t) dt$$

Przybliźmy tą całkę korzystając z metody trapezów:

$$y(t+h) = y(t) + \frac{h}{2} (f(y(t+h), t+h) + f(y(t), t)) <- \text{metoda uwikłana! Nie znamy } y(t+h) \text{ do obliczenia } f(y(t+h), t+h).$$

Rozwiążanie: skorzystajmy z metody Eulera:  $y(t+h) \approx Y(t) = y(t) + h f(y(t), t)$ , co daje rezultat:

$$y(t+h) = y(t) + \frac{h}{2} (f(Y(t), t+h) + f(y(t), t))$$

## Metoda Runge-Kutty czwartego rzędu:

Analogicznie do poprzedniego przykładu ale oparta na metodzie Simpsona:

- $y' = \dot{y}(y,t)$
- $y(t+h) = y(t) + \frac{h}{6} (Y_1 + 2Y_2 + 2Y_3 + Y_4)$
- $Y_1 = f(y(t), t)$   

$$Y_2 = f\left(y(t) + \frac{h}{2} Y_1, t + \frac{h}{2}\right)$$
- $Y_3 = f\left(y(t) + \frac{h}{2} Y_2, t + \frac{h}{2}\right)$
- $Y_4 = f(y(t) + h Y_3, t + h)$

# Euler vs RK2 vs RK4

Rozwiążemy równanie  $y'(t) = -y^2$ ,  $y(1) = 1$  trzema poznanymi metodami

In[1]:= **sol = DSolveValue[{y'[t] == -y[t]^2, y[1] == 1}, y, t]**

Out[1]=

$$\text{Function}\left[\{t\}, \frac{1}{t}\right]$$

In[2]:= **D[-y[t]^2, t] /. {y'[t] -> -y[t]^2}**  
**D[2 y[t]^3, t] /. {y'[t] -> -y[t]^2}**  
**D[-6 y[t]^4, t] /. {y'[t] -> -y[t]^2}**

Out[2]=

$$2 y[t]^3$$

Out[3]=

$$-6 y[t]^4$$

Out[4]=

$$24 y[t]^5$$

Out[ $\circ$ ] =