

**Zadania z OTW**  
**Kolokwium poprawkowe**

Na 4-wymiarowej rozmaitości  $M$  dany jest tensor metryczny

$$g = -f(r)dt^2 + \frac{1}{f(r)}dr^2 + r^2(d\chi^2 + \sinh^2\chi d\phi^2) \quad (1)$$

gdzie funkcje  $(t, r, \chi, \phi)$  tworzą układ współrzędnych tam, gdzie

$$f(r) \neq 0 \neq \sinh\chi. \quad (2)$$

Wybrać ko-reper

$$e^1 = \sqrt{|f|}dt, \quad e^2 = \frac{dr}{\sqrt{|f|}}, \quad e^3 = rd\chi, \quad e^4 = r\sinh\chi d\phi \quad (3)$$

i:

(i) Obliczyć 1-formę koneksji  $\Gamma^i_j$ ,  $i, j = 1, 2, 3, 4$  zakładając jej beztorsyjność oraz metryczność.

(ii) Obliczyć 2-formę krzywizny  $\mathcal{R}^i_j = \frac{1}{2}R^i_{jkl}e^k \wedge e^l$ .

(iii) Obliczyć tensor Ricciego  $R_{ij}$

$$R_{ij} := R^k_{ikj}. \quad (4)$$

(iv) Znaleźć wszystkie funkcje  $f$ , dla których

$$R_{ij} = \Lambda g_{ij} \quad (5)$$

gdzie  $\Lambda$  jest dowolną funkcją (wyjaśnić, że  $\Lambda$  musi być stała).

(v) Dla funkcji  $f$  z podpunktu (iv) obliczyć skalar

$$R_{ijkl}R^{ijkl} \quad (6)$$

i ustalić jego punkty osobliwe.

(vi) Dla funkcji  $f$  z podpunktu (iv) przedyskutować rozwiązania równania

$$f(r) = 0. \quad (7)$$

- (vi) obliczyć przyspieszenie obserwatora, którego linią świata jest linia całkową pola Killinga  $\partial_t$  (czyli „spoczywającego”) dla funkcji  $f$  z podpunktu (iv). Znaleźć wartości  $r$ , dla których linia jest geodezyjna i te, dla których długość wektora przyspieszenia dąży do  $\pm\infty$ .

**Wskazówka.** Przyspieszenie  $a$  obserwatora spoczywającego na linii całkową pola Killinga  $\xi$  tensora metrycznego  $g$  (czyli pola wektorowego takiego, że  $\mathcal{L}_\xi g = 0$ ) dane jest wzorem

$$a_i = \frac{\nabla_i (\xi^j \xi_j)}{2\xi^k \xi_k} \quad (8)$$